



مبانی دیجیتال

۱. مفهوم دیجیتال و سیستم اعداد
۲. ساختمان دروازه های منطقی پایه و ترکیبی
۳. جبر بول
۴. چند مدار ترکیبی کاربردی
۵. مدارهای ترتیبی فلیپ فلاپ ها
۶. شیفت رجیسترها و شمارنده ها
۷. مدارهای منطقی پیشرفته

مفهوم دیجیتال و سیستم اعداد

دروازه های منطقی پایه

سیستم های اعداد

مکمل های اعداد

تبدیل مبنای اعداد به یکدیگر

جمع باینری

تفریق باینری

نقش کد در سیستم دیجیتال (BCD)

ساختمان دروازه های منطقی پایه و ترکیبی

ترازهای ولتاژ

دروازه های منطقی پایه

دروازه های منطقی ترکیبی

مشخصات ویژه دروازه های منطقی

استفاده از data book

جبر بول

جبر بول

قوانین دموورگان

ساده سازی توابع جبر بول

ساده سازی توابع با استفاده از نقشه کارنو

افزایش ظرفیت ورودی های دروازه های منطقی

ساخت دروازه های منطقی مختلف با استفاده از گیت NAND

ساخت دروازه های منطقی مختلف با استفاده از گیت NOR

مقدمه ای بر مدارهای ترکیبی

چند مدار ترکیبی کاربردی

مدارهای ترکیبی

مدارهای ترکیبی با کاربردهای ویژه

انواع کدها

مبدل BCD به 7.S

مدارهای رمز گشا

مدارهای رمز گذار

مدارهای متمرکز کننده یا تسهیم کننده

مدارهای ترتیبی - فلیپ فلاپ ها

فلیپ فلاپ ها

فلیپ فلاپ RS

تقسیم بندی فلیپ فلاپ ها براساس پالس ساعت

فلیپ فلاپ J-K

فلیپ فلاپ نوع D

فلیپ فلاپ نوع T

شیفت رجیسترها و شمارنده ها

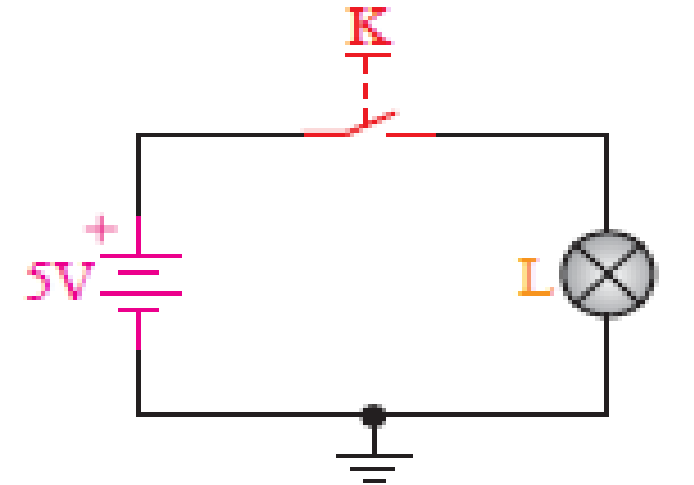
شیفت رجیسترها و شمارنده ها

شیفت رجیستر چپ رو راست رو

شمارنده ها

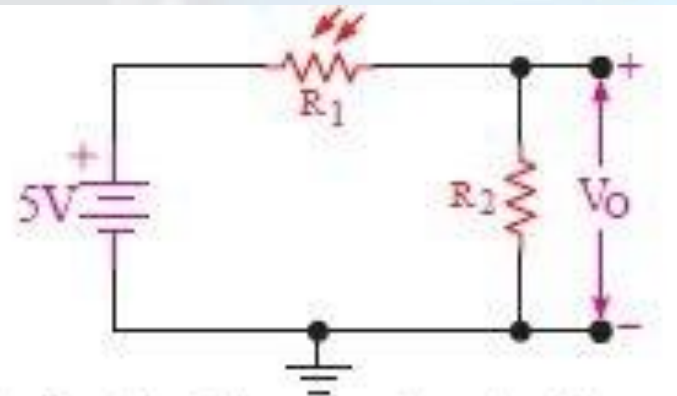
مفهوم صفر و یک منطقی

اگر ولتاژ به حد معینی رسید یعنی یک است. یعنی لامپ روشن است و اگر ولتاژ در حد معینی پایین آمد و نزدیک به صفر شد مفهوم آن صفر است
هر سیستم دو وضعیتی برای نمایش دادن هر حالت از صفر و یک استفاده می شود،



Off - Low - خاموش → لامپ در حالت خاموش
On - High - روشن → لامپ در حالت روشن

سطح ولتاژ صفر و یک منطقی



مدار مولد صفر و یک منطقی با استفاده از مقاومت

تابع نور



شکل ۱-۷- سطوح ولتاژ صفر و یک منطقی رایج

دروازه های منطقی پایه

دروازه های منطقی، اساس کار ماشین های حساب، کامپیوترها، مدارهای کنترل و ... است. به عبارت دیگر، یک کامپیوتر یا ماشین حساب و ... از تعدادی دروازه های منطقی تشکیل شده است.

در کامپیوتر یا ماشین حساب یک دروازه منطقی در حقیقت یک مدار الکترونیکی است که یک یا چند ورودی و فقط یک خروجی دارد.

بلوک کلی یک دروازه منطقی



در مدارهای غیرکامپیوتری، ساخت دروازه های منطقی با استفاده از کلیدها، شستی ها، رله ها و ... نیز امکان پذیر است اما به دلیل پایین بودن سرعت قطع و وصل این گونه قطعات، آنها با قطعات الکترونیکی قابل مقایسه نیستند. لذا در مواردی که سرعت قطع و وصل مطرح نیست و تعداد دروازه ها نیز بسیار محدود است، از این قطعات هم برای ساختن دروازه های منطقی استفاده می شود.

دروازه AND (و)

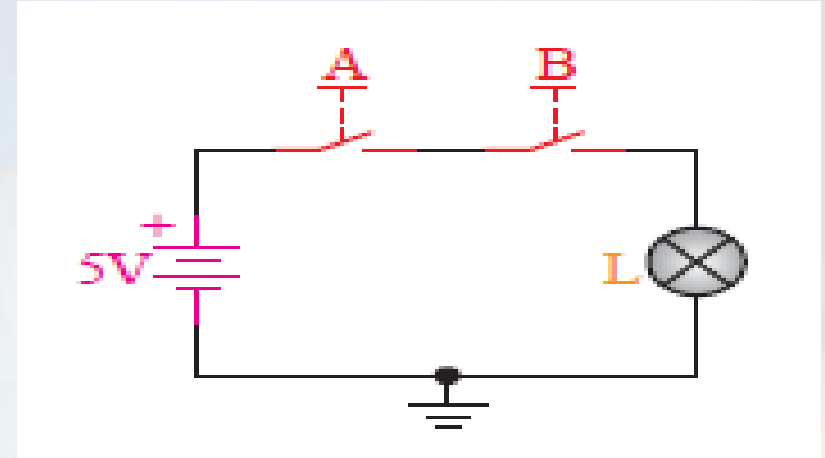
دروازه ای است که چنان چه همه، AND دروازه منطقی ورودی های آن در وضعیت یک منطقی باشند، خروجی آن نیز در وضعیت یک منطقی قرار می گیرد. در غیر این صورت حتی اگر یکی از ورودی های آن در وضعیت صفر منطقی باشد، خروجی این دروازه در وضعیت صفر منطقی خواهد بود.

مثال

فرد مراجعه کننده	داشتن دیپلم	داشتن گواهی نامه مهارت در کار با کامپیوتر	وضعیت استخدام
خانم A	ندارد	ندارد	استخدام نمی شود
آقای B	دارد	ندارد	استخدام نمی شود
خانم C	ندارد	دارد	استخدام نمی شود
آقای D	دارد	دارد	استخدام می شود

دروازه AND (و)

مدار شماتیک



جدول صحت

A	B	Y
0	0	0
0	1	0
1	0	0
1	1	1

وضعیت خروجی	وضعیت کلید B	وضعیت کلید A
منطقی یا V	باز	باز
منطقی یا V	بسته	باز
منطقی یا V	باز	بسته
1 منطقی یا V	بسته	بسته

دروازه OR (یا)

مثال

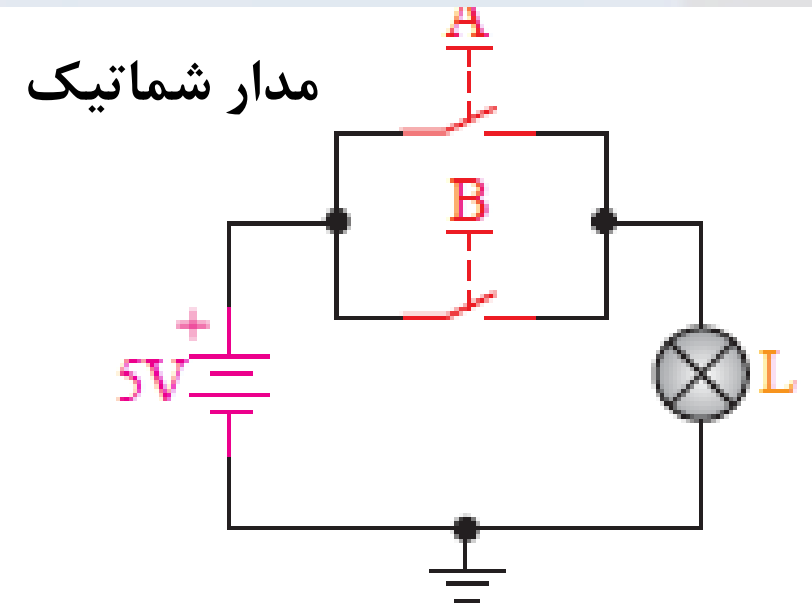
دروازه ای است که اگر دست کم ،OR دروازه منطقی یکی از ورودی های آن در وضعیت یک منطقی باشد، خروجی آن نیز در وضعیت یک منطقی قرار م یگیرد و چنان چه همه ورودی های آن در وضعیت صفر منطقی باشند، خروجی آن نیز در وضعیت صفر منطقی خواهد

فرد مراجعه کننده	داشتن دیپلم	داشتن گواهی نامه مهارت در حسابداری	وضعیت استخدام
خانم A	ندارد	ندارد	استخدام نمی شود
آقای B	دارد	ندارد	استخدام می شود
خانم C	ندارد	دارد	استخدام می شود
آقای D	دارد	دارد	استخدام می شود

جدول تغییرات دروازه منطقی

دروازه OR (یا)

وضعیت خروجی	وضعیت کلید B	وضعیت کلید A
• منطقی یا ۰	باز	باز
۱ منطقی یا ۵ V	بسته	باز
۱ منطقی یا ۵ V	باز	بسته
۱ منطقی یا ۵ V	بسته	بسته



A	B	Y
•	•	•
•	۱	۱
۱	•	۱
۱	۱	۱

جدول صحت

دروازه NOT (نه)

دروازه ای است که اولاً یک ورودی دارد؛ ، NOT دروازه
ثانیاً خروجی آن زمانی در وضعیت یک منطقی قرار
م یگیرد که ورودی آن در وضعیت صفر منطقی باشد.

مثال

فرد مراجعه کننده	داشتن سابقه کیفری	وضعیت استخدام
آقای A	ندارد	استخدام می شود
آقای B	دارد	استخدام نمی شود

جدول صحت دروازه

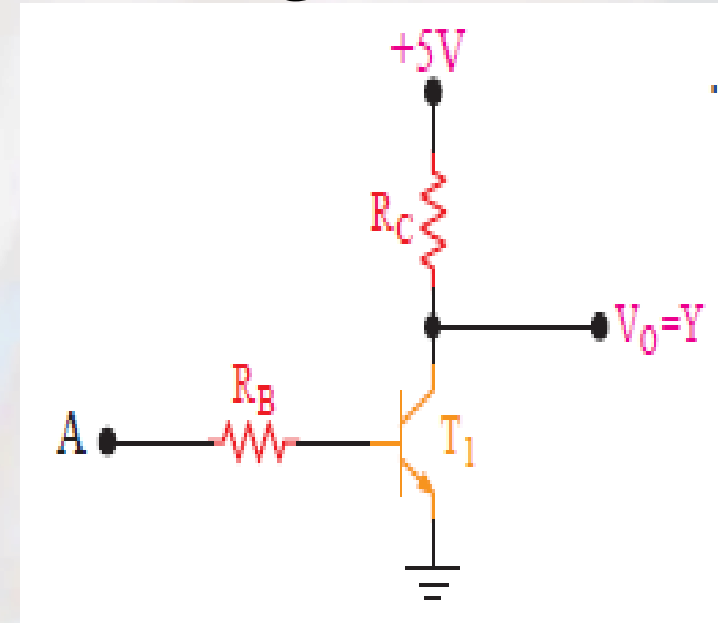
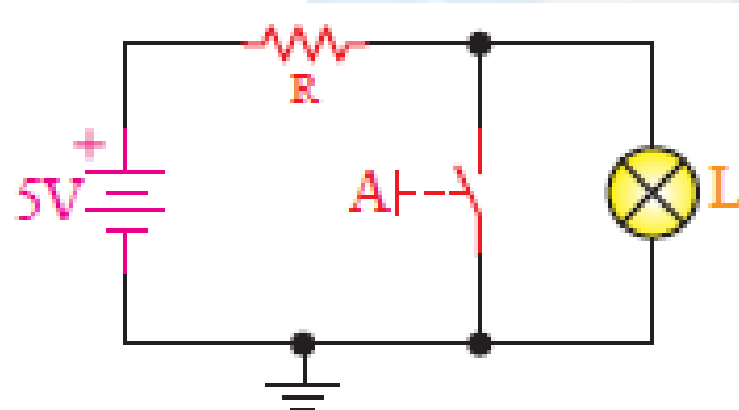
جدول تغییرات دروازه

مدار معادل الکترونیکی دروازه منطقی

A	Y
۰	۱
۱	۰

ولتاژ خروجی (Y)	ولتاژ ورودی (A)
$= 5V$	$0V$
$= 0V$	$5V$

مدار شماتیک



وضعیت کلید	وضعیت لامپ
باز	روشن
بسته	خاموش

دروازه NOT (نه)

دروازه ای است که اولاً یک ورودی دارد؛ ، NOT دروازه
ثانیاً خروجی آن زمانی در وضعیت یک منطقی قرار
م یگیرد که ورودی آن در وضعیت صفر منطقی باشد.

مثال

فرد مراجعه کننده	داشتن سابقه کیفری	وضعیت استخدام
آقای A	ندارد	استخدام می شود
آقای B	دارد	استخدام نمی شود

جدول صحت دروازه

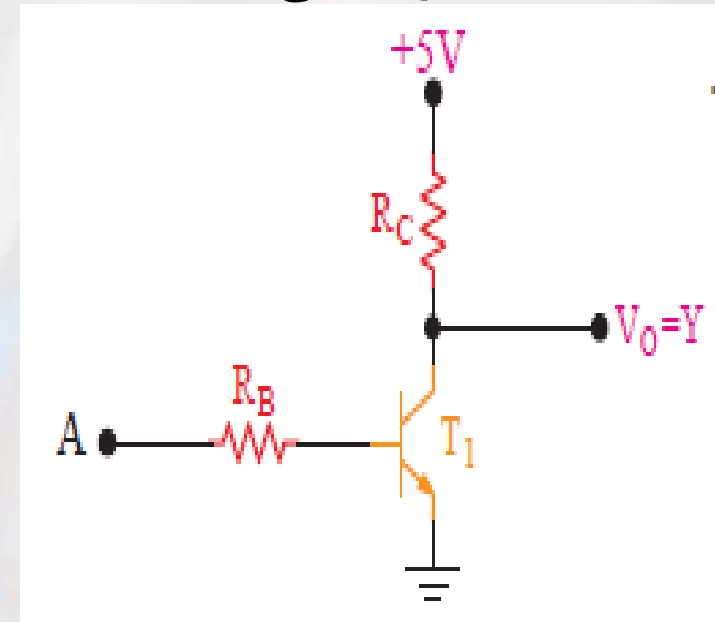
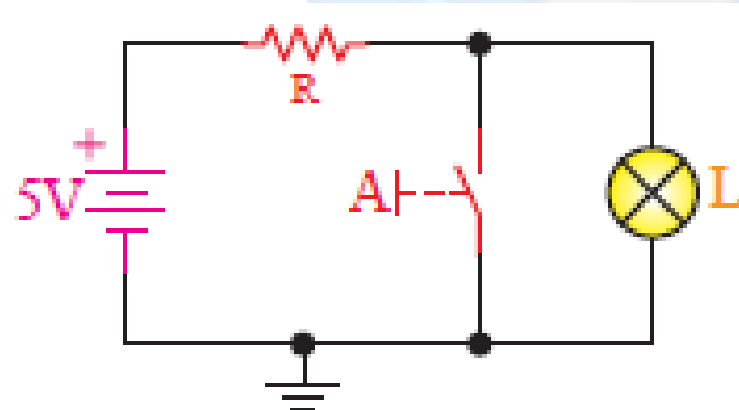
جدول تغییرات دروازه

مدار معادل الکترونیکی دروازه منطقی

A	Y
۰	۱
۱	۰

ولتاژ خروجی (Y)	ولتاژ ورودی (A)
$= 5V$	$0V$
$= 0V$	$5V$

مدار شماتیک



وضعیت کلید	وضعیت لامپ
باز	روشن
بسته	خاموش

سیستم های اعداد

یکی از مبناهایی که از زمان قدیم تا کنون مورد استفاده قرار گرفته است، مبنای ۱۰ (ده دهی) است.

سیستم دهدهی - Decimal

سیستم اعداد ده دهی از ده علامت ۰ و ۱ و ۲ و ... ۹ تشکیل شده اند. برای شمارش از صفر تا ۹ از این علامتها استفاده میکنیم و برای نشان دادن اعداد بزرگ تر از ۹، این علامتها را طبق قواعد خاصی با یک دیگر ترکیب میکنیم

موقعیت مکانی هر عدد

$$3296 = 3000 + 200 + 90 + 6 =$$
$$3 \times 10^3 + 2 \times 10^2 + 9 \times 10^1 + 6 \times 10^0$$

$$N = a_n \times 10^n + a_{n-1} \times 10^{n-1} + \dots + a_2 \times 10^2 + a_1 \times 10^1 + a_0 \times 10^0$$

$$45531 = 4 \times 10^4 + 5 \times 10^3 + 5 \times 10^2 + 3 \times 10^1 + 1 \times 10^0$$

یکان دهگان صدگان هزارگان ده هزارگان

سیستم دودویی - Binary

در سیستم دودویی علائم به کار رفته ۰ و ۱ هستند. برای شمارش صفر و یک از این علامت ها استفاده میکنیم و برای نمایش دادن اعداد بزرگ تر از یک، این دو علامت را طبق قواعد خاصی پشت سر هم قرار می دهیم.

موقعیت مکانی هر عدد

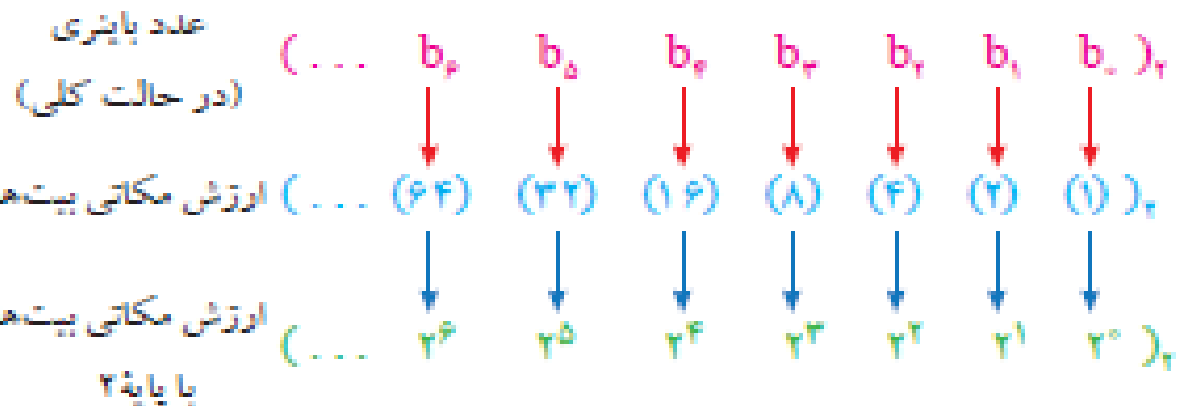
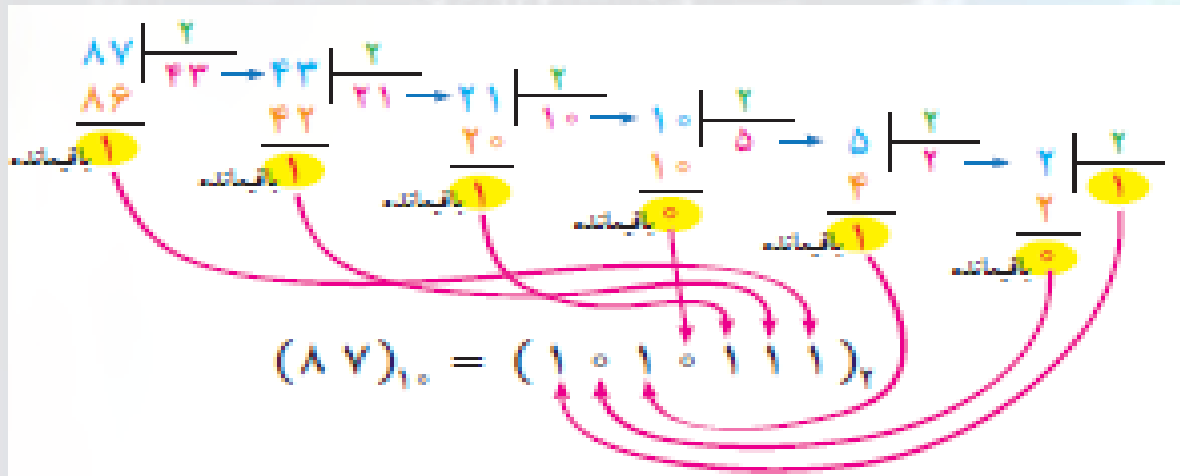
$$N = a_n \times 2^n + a_{n-1} \times 2^{n-1} + \dots + a_r \times 2^r + a_1 \times 2^1 + a_0 \times 2^0$$

$$10011 = 1 \times 2^4 + 0 \times 2^3 + 0 \times 2^2 + 1 \times 2^1 + 1 \times 2^0$$

یکی ۲ تایی ۴ تایی ۸ تایی ۱۶ تایی

برای تبدیل کردن اعداد اعشاری به باینری، می توانیم از تقسیمات متوالی عدد اعشاری به عدد دو استفاده کنیم. برای مثال عدد اعشاری ۸۷ را به عدد باینری تبدیل میکنیم.

تقسیمات را تا جایی ادامه م ی دهیم تا آخرین خارج قسمت یک شود و سپس در سمت چپ آخرین خارج قسمت را مینویسیم و به ترتیب باقیمانده های به دست آمده را د جلوی آن قرار می دهیم



اعداد اعشاری و معادل باینری آن

واحد بزرگ تر از بایت، کیلوبایت معادل ۲ به توان ۱۰ بایت یا ۱۰۲۴ بایت و مگابایت معادل ۲ به توان ۲۰ بایت یا ۱۰۲۴ کیلوبایت است.

در سیستم دودویی هر کیلو بایت معادل 2^{10} بایت است و با واحد کیلو در بقیه کمیت‌هایی که تا کنون شناخته‌ایم متفاوت است :
به همین ترتیب داریم:

$$1 \text{ کیلوبایت} = 1 \text{ KB} = 2^{10} \text{ B}$$

$$1 \text{ مگابایت} = 1 \text{ MB} = 2^{10} \text{ KB} = 2^{20} \text{ B}$$

$$1 \text{ گیگابایت} = 1 \text{ GB} = 2^{10} \text{ MB} = 2^{20} \text{ KB} = 2^{30} \text{ B}$$

$$1 \text{ ترابایت} = 1 \text{ TB} = 2^{10} \text{ GB} = 2^{20} \text{ MB} = 2^{30} \text{ KB} = 2^{40} \text{ B}$$

باینری	اعشاری ده دهی
۰	۰
۱	۱
۱۰	۲
۱۱	۳
۱۰۰	۴
۱۰۱	۵
۱۱۰	۶
۱۱۱	۷
۱۰۰۰	۸
۱۰۰۱	۹
۱۰۱۰	۱۰
۱۰۱۱	۱۱
۱۱۰۰	۱۲
۱۱۰۱	۱۳
۱۱۱۰	۱۴
۱۱۱۱	۱۵

سیستم هشت تایی - Octal

در سیستم مبنا، عدد ۸ و تعداد علامت ها هشت رقم به صورت (۰ و ۱)

۲ و ... و ۷) است. برای نمایش دادن اعداد از صفر تا هفت، از این

علامت ها استفاده می شود. برای اعداد بزرگ تر از هفت،

این علامت ها را طبق قواعد خاصی پشت سر هم قرار

میدهیم.

موقعیت مکانی هر عدد

$$N = a_n \times 8^n + a_{n-1} \times 8^{n-1} + \dots + a_7 \times 8^7 + a_1 \times 8^1 + a_0 \times 8^0$$

$$(3045)_8 = 3 \times 8^3 + 0 \times 8^2 + 4 \times 8^1 + 5 \times 8^0 =$$

$$3 \times 512 + 0 \times 64 + 4 \times 8 + 5 \times 1 =$$

$$1536 + 0 + 32 + 5 = (1573)_{10}$$

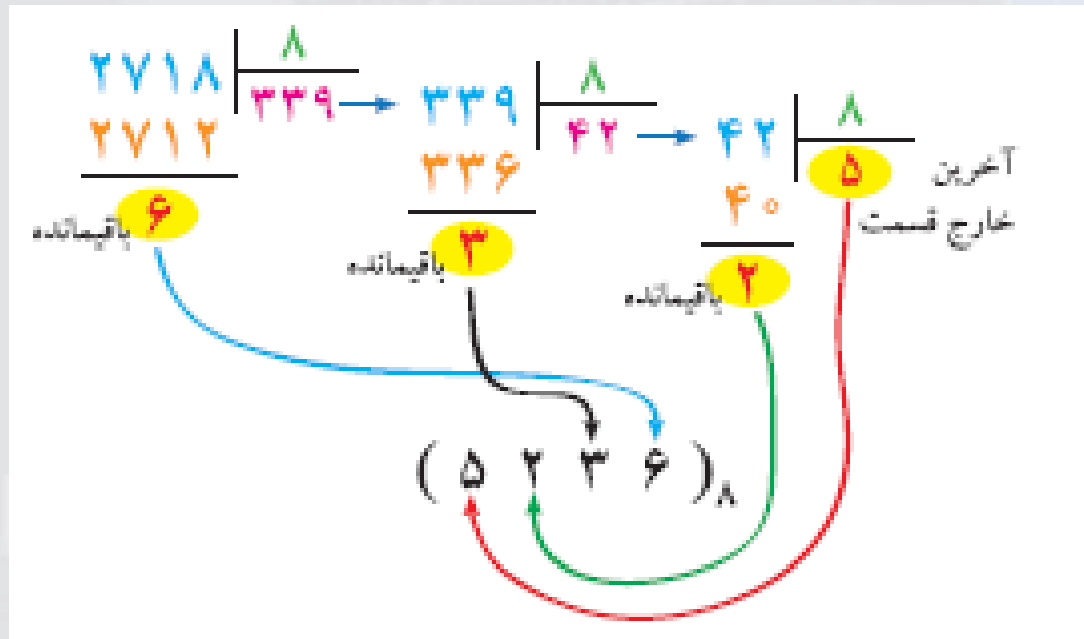
$$(5236)_8 =$$

$$5 \times 8^3 + 2 \times 8^2 + 3 \times 8^1 + 6 \times 8^0 =$$

$$5 \times 512 + 2 \times 64 + 3 \times 8 + 6 \times 1 =$$

$$2560 + 128 + 24 + 6 = (2718)_{10}$$

برای تبدیل کردن اعداد اعشاری به اکتال، از تقسیم های متوالی عدد اعشاری به عدد ۸ استفاده می کنیم و همان قواعد خاصی که اشاره کردیم



تقسیمات را تا جایی ادامه میدهیم که خارج قسمت با عدد ۷ مساوی یا کوچکتر شود. مشابه سیستم باینری از سمت چپ شروع به نوشتن عدد می کنیم. به این ترتیب که آخرین خارج قسمت را سمت چپ نوشته و به ترتیب باقیمانده را در جلوی آن مینویسیم تا به اولین باقی مانده تقسیم برسیم.

سیستم شانزده تایی - Hexa decimal

در این سیستم ۱۶ علامت شامل

به کار می رود. در این سیستم برای A, B, C, D, E و F

نمایش عددهای بیشتر از ۹ و کمتر از ۱۶ باید از یک

علامت استفاده کرد و نمی توان مثلاً عدد ۱۰ را به همین

صورت نشان داد چون یک عدد دو رقمی است که هم

صفر و هم یک دارد و با صفر و یک اصلی اشتباه می شود.

به همین دلیل از حروف استفاده می شود که:

$$A=10, B=11, C=12, D=13, E=14, F=15$$

موقعیت مکانی هر عدد

$$N = a_n \times 16^n + a_{n-1} \times 16^{n-1} + \dots + a_1 \times 16^1 + a_0 \times 16^0$$

$$(A14E)_{16}$$

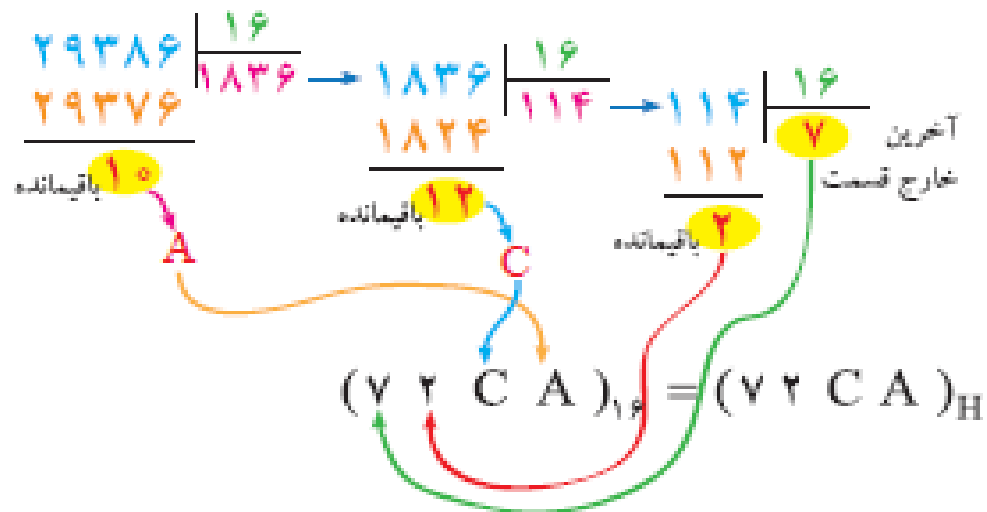
$$N = A \times 16^3 + 1 \times 16^2 + 4 \times 16^1 + E \times 16^0 =$$

$$N = (10) \times 4096 + 1 \times 256 + 4 \times 16 + (14) \times 1 =$$

$$40960 + 256 + 64 + 14 = (41294)_{10}$$

برای تبدیل کردن اعداد اعشاری به اعداد هگزادسی مال
از تقسیم های متوالی عدد اعشاری به عدد ۱۶ استفاده
میکنیم. هنگام تقسیم کردن توجه داشته باشید که
تا A تا اگر باقیمانده بین ۱۰ تا ۱۵ باشد، باید از حروف F
استفاده کنید.

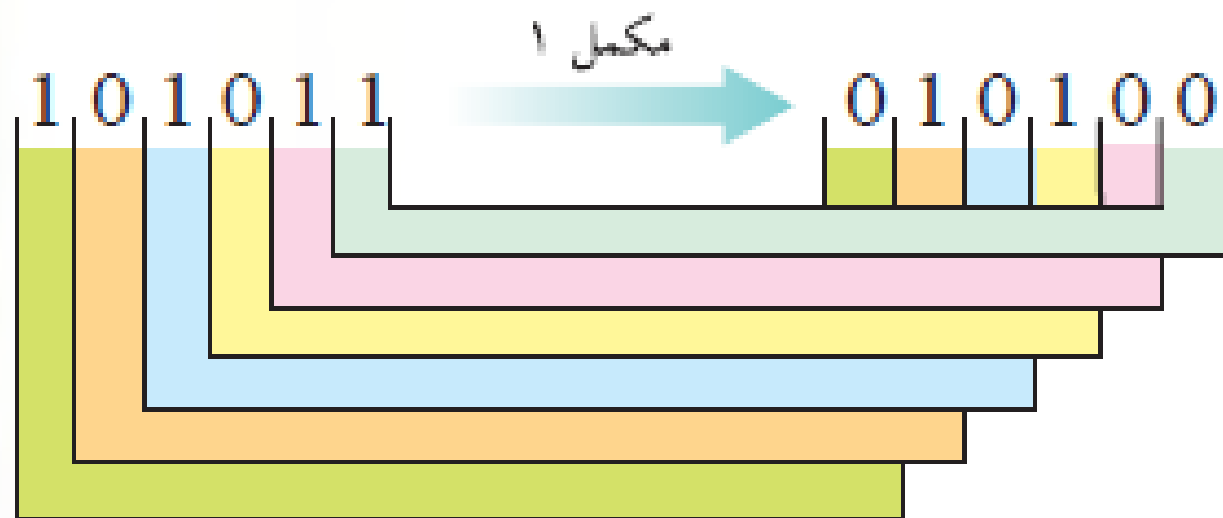
$$(29386)_{10}$$



مکمل ۱

برای بدست آوردن مکمل ۱

در هر عدد دودویی کافی است صفرها را یک و یک های آن را به صفر تبدیل کنیم. مثلاً برای عدد باینری ۰۱۱۱۰۱ مکمل یا متمم یک آن به صورت ۱۰۰۰۱۰ خواهد شد.



مکملها یا متممها در کامپیوترهای دیجیتال برای ساده کردن عمل تفریق و یا عملیات منطقی به کار میروند. در هر مبنایی دو نوع مکمل برای هر سیستم وجود دارد: یکی مکمل مبنا یا پایه و دیگری مکمل مبنا منهای یک یا پایه کاهش یافته است. در سیستم دودویی چون مبنا ۲ است مکمل ۲ را داریم و مکمل کاهش یافته پایه که آن را مکمل ۱ می نامیم.

در سیستم دودویی مکمل

۲ براساس مبنا یا پایه آن تعریف شده است. برای به

دست آوردن مکمل ۲ در هر عدد باینری به صورت زیر

عمل می کنیم. ابتدا اولین ارقام صفر را از سمت راست

می نویسیم به اولین یک که رسیدیم آن را نوشته، سپس

بقیه بیت ها را متمم می کنیم یعنی یک ها را به صفر و

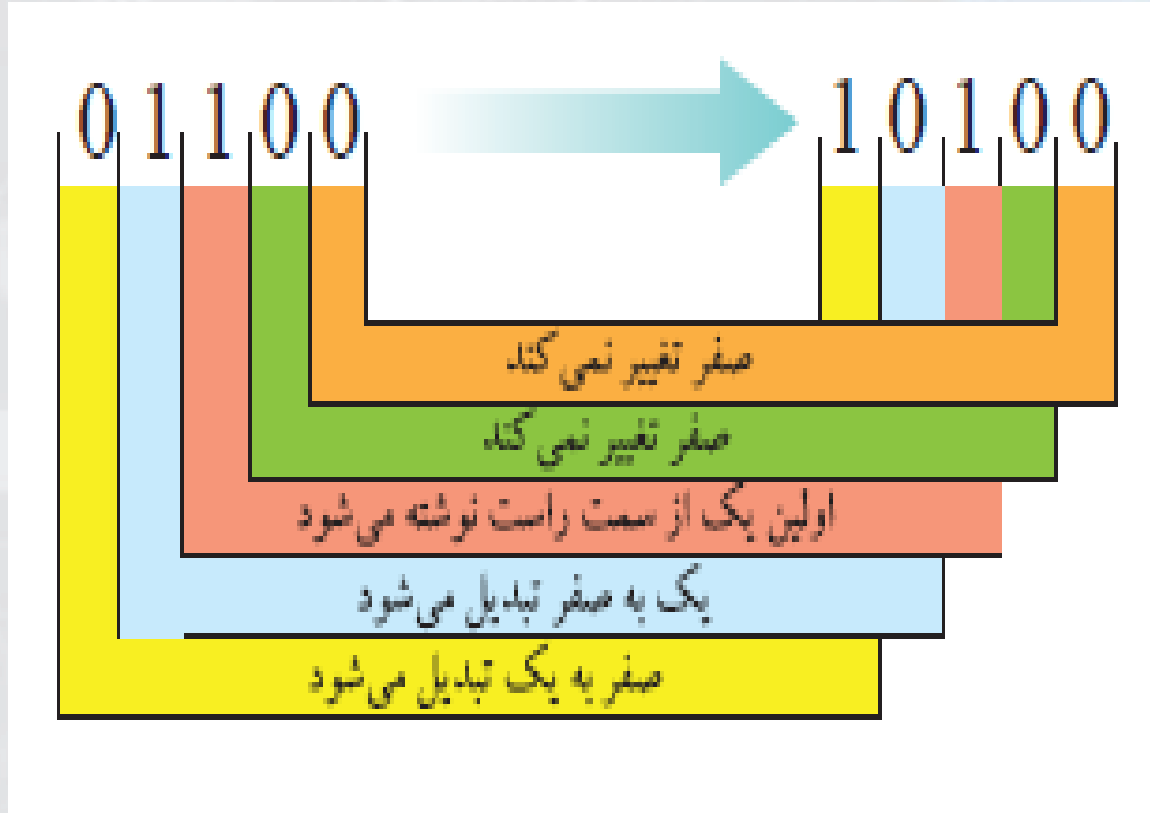
صفرها را به یک تبدیل می کنیم. مثلاً برای عدد باینری

۰۱۱۰۰ از سمت راست، ابتدا دو صفر آن را نوشته

و اولین یک از سمت راست را نیز می نویسیم سپس

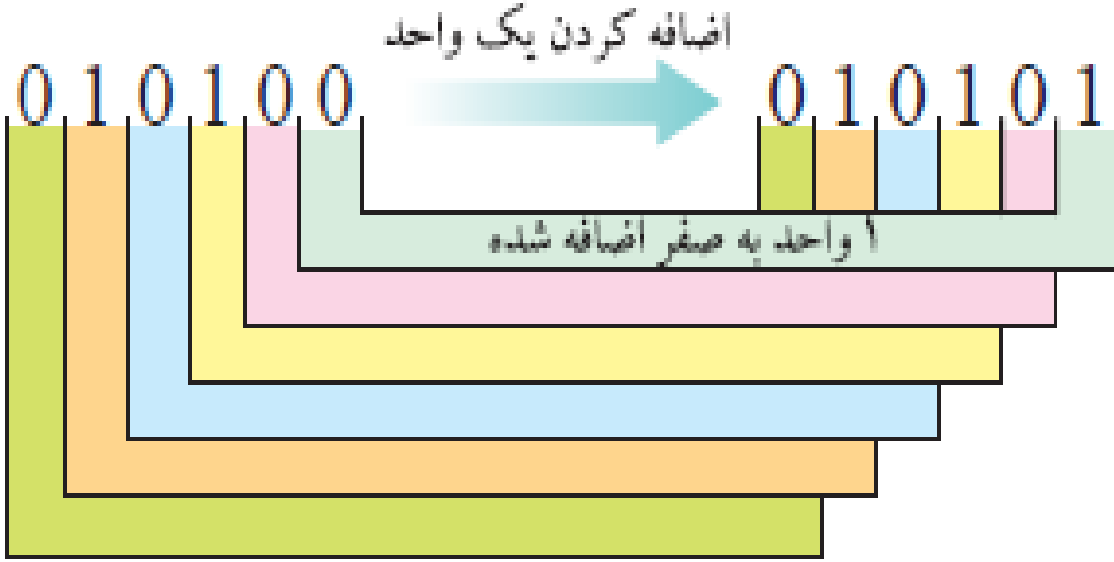
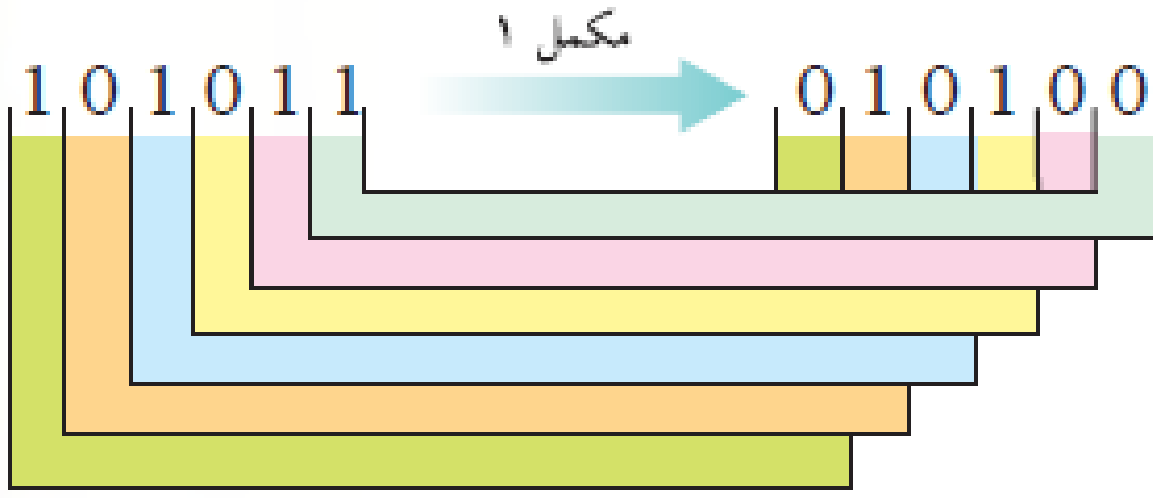
دومین یک از سمت راست را صفر م یکنیم و بعد صفر

را یک کرده و آن را می نویسیم .



مکمل ۲

روش دیگری نیز برای مکمل ۲ وجود دارد به این ترتیب که ابتدا مکمل ۱ عدد باینری را می نویسیم، سپس یک واحد به عدد به دست آمده اضافه میکنیم. به طور مثال مکمل ۲ عدد باینری ۱۰۱۰۱۱ را از روش دوم به دست می آوریم



تبدیل مبناهای اعداد به یکدیگر

وقتی که ما بی شتر از یک سیستم عددی داریم،

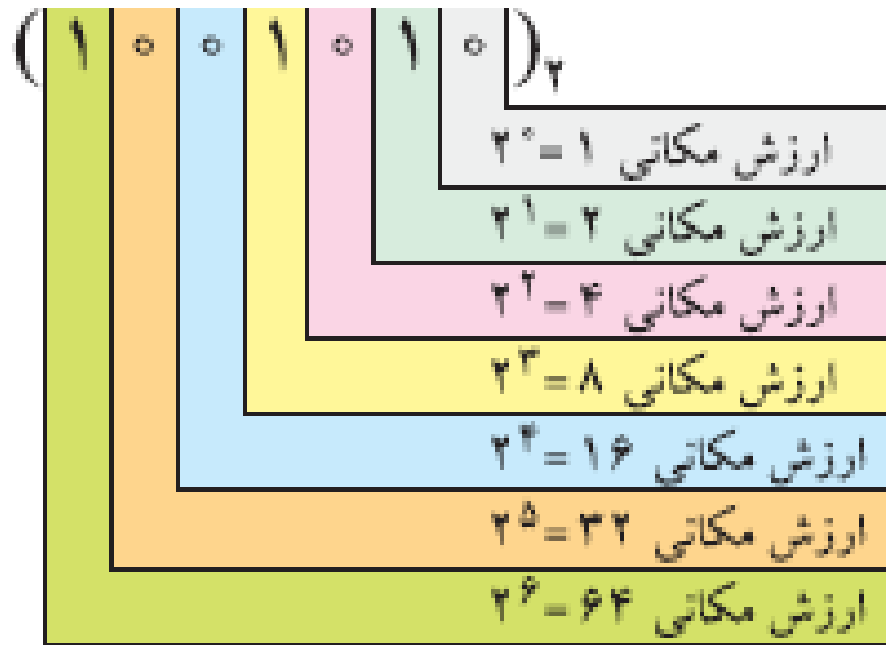
تبدیل اعداد از یک سیستم به سیستم دیگر بسیار مهم است. برای ما آسانتر است که با اعداد دسی مال سروکار داشته باشیم ولی در سیستمهای دیجیتال اعداد دودویی بیشتر به کار میرود.

از طرفی ما هم به اعداد دسی مال احتیاج داریم و هم به اعداد دودویی، زیرا ماشین اعداد دودویی را می شناسد در صورتی که روی نمایشگر باید اعداد ده دهی ظاهر شود. در نتیجه همواره در سیستم های دیجیتالی تبدیل اعداد دسی مال به اعداد دودویی در مورد اطلاعات ورودی و برعکس تبدیل اعداد دودویی به اعداد دسی مال در مورد اطلاعات خروجی مورد نیاز است.

همچنین استفاده از سیستم اعداد در مبنای اکتال و هگزا دسی مال که به صورت توانهایی از ۲ نوشته میشوند، در ساده کردن این تبدیلات بسیار مؤثر هستند.

تبدیل مبنای ۲ به ۱۰

برای تبدیل اعداد دودویی به دسی مال، ابتدا ارزش مکانی بیت های عدد باینری را مشخص می کنیم، سپس با توجه به مقدار بیت در آن ارزش مکانی آنها را با هم جمع می کنیم. به عنوان مثال ارزش مکانی عدد زیر را تعیین میکنیم.



$$1 \times 64 + 0 \times 32 + 0 \times 16 + 1 \times 8 + 0 \times 4 + 1 \times 2 + 0 \times 1 =$$

$$64 + 0 + 0 + 8 + 0 + 2 + 0 = 74$$

$$(1001010)_2 = 74$$

تبدیل مبنای ۲ به ۸

برای این که اعداد را از مبنای باینری به مبنای اکتال

تبدیل کنیم، ابتدا باید عدد باینری را به

مبنای دسی مال برده و سپس با تقسیم های متوالی بر ۸

به مبنای اکتال تبدیل کنیم.

مرحله اول تبدیل به مبنای دسی مال

$$100110 =$$

$$1 \times 32 + 0 \times 16 + 0 \times 8 + 1 \times 4 + 1 \times 2 + 0 \times 1 =$$

$$32 + 4 + 2 = 38$$

مرحله دوم تبدیل عدد اعشاری به مبنای اکتال:

$\begin{array}{r} 38 \\ 32 \\ \hline 6 \end{array}$	$\begin{array}{c} 8 \\ \hline 4 \end{array}$	خارج قسمت
باقیمانده	$\begin{array}{c} 8 \\ \hline 1 \end{array}$	

$$(1110011)_2 =$$

$$1 \times 2^6 + 1 \times 2^5 + 1 \times 2^4 + 0 \times 2^3 + 0 \times 2^2 + 1 \times 2^1 + 1 \times 2^0 =$$

$$1 \times 64 + 1 \times 32 + 1 \times 16 + 0 \times 8 + 0 \times 4 + 1 \times 2 + 1 \times 1 =$$

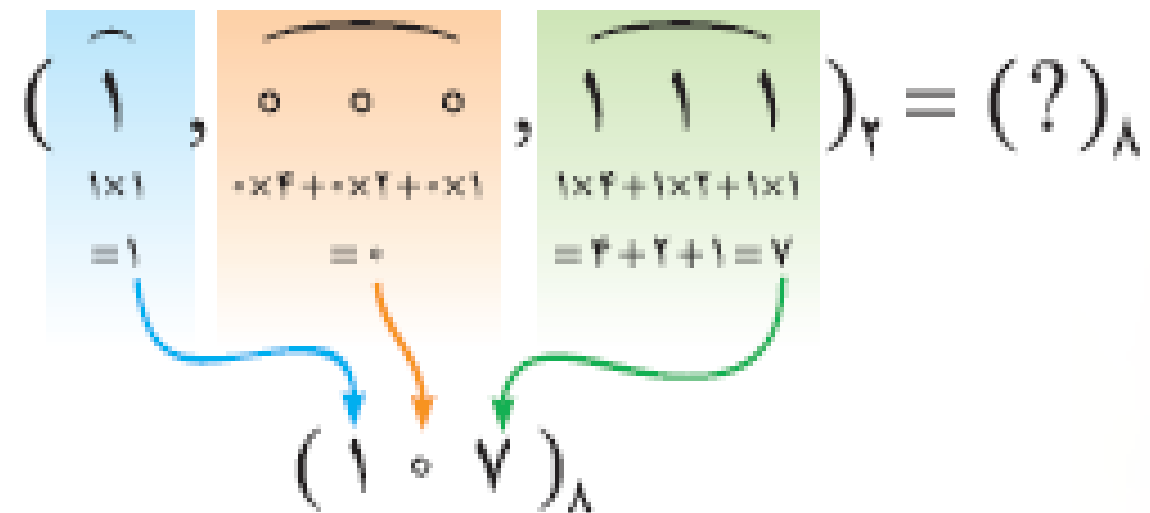
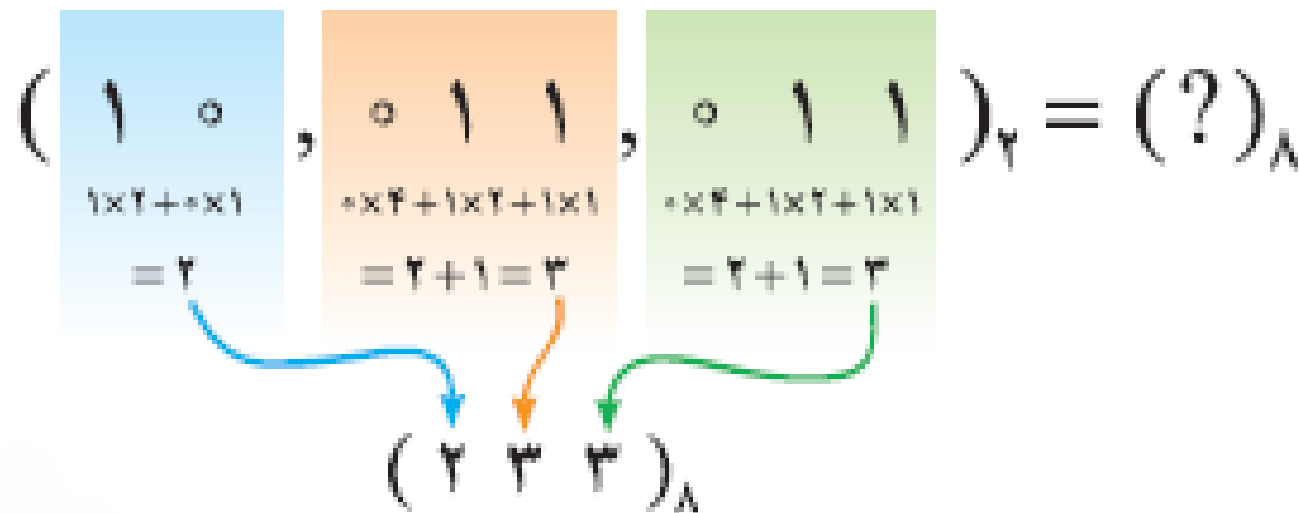
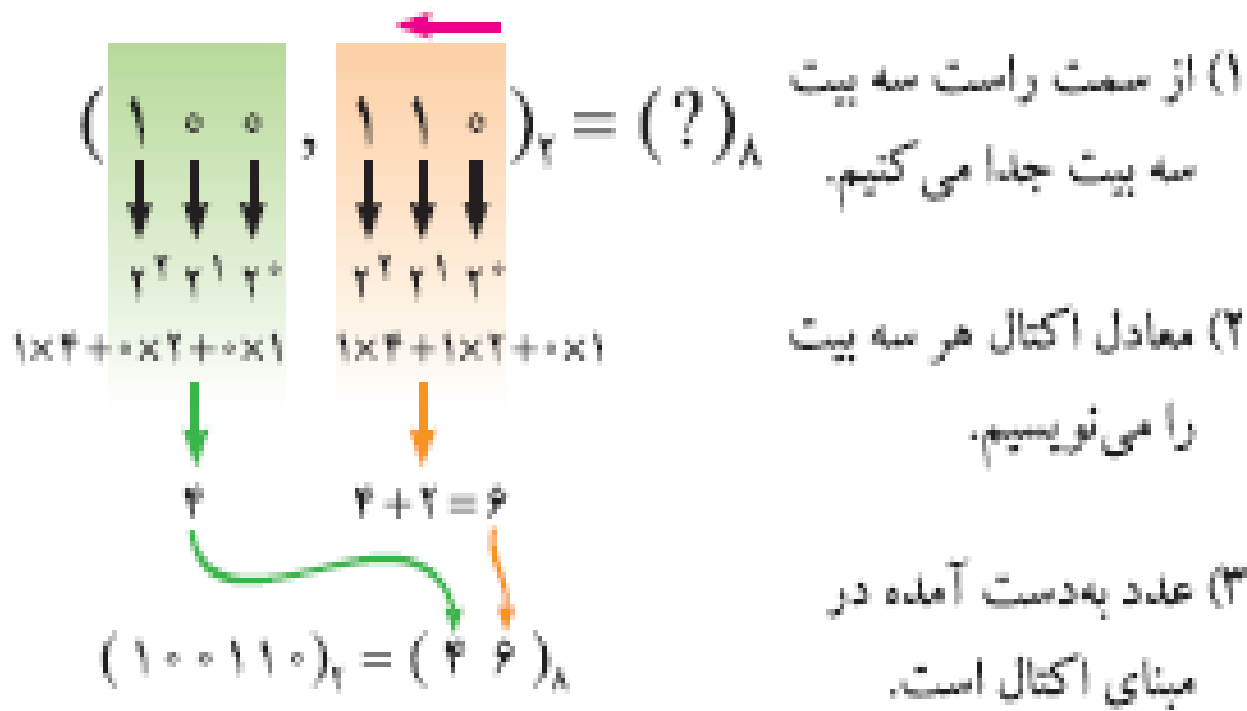
$$64 + 32 + 16 + 2 + 1 = 115$$

$\begin{array}{r} 115 \\ 112 \\ \hline 3 \end{array}$	$\begin{array}{c} 8 \\ \hline 14 \end{array}$	→	$\begin{array}{r} 14 \\ 8 \\ \hline 6 \end{array}$	$\begin{array}{c} 8 \\ \hline 1 \end{array}$	آخرین خارج قسمت
باقیمانده	$\begin{array}{c} 8 \\ \hline 3 \end{array}$		باقیمانده	$\begin{array}{c} 8 \\ \hline 6 \end{array}$	

$$115 = (163)_8 = (1110011)_2$$

تبدیل مبنای ۲ به ۸

روش ساده تری نیز برای این تبدیل وجود دارد که سرعت کار را بالاتر میبرد. می توان عدد باینری را از سمت راست سه بیت سه بیت جدا کنیم و معادل هر قسمت آن را به صورت اکتال بنویسیم، به طور مثال:



تبدیل مبنای ۸ به ۲

مرحله اول تبدیل به مبنای دسی مال:

$$7 \times 8^2 + 5 \times 8^1 + 2 \times 8^0 =$$

$$7 \times 64 + 5 \times 8 + 2 \times 1 =$$

$$448 + 40 + 2 = 490$$

$$(752)_8 = (490)_{10}$$

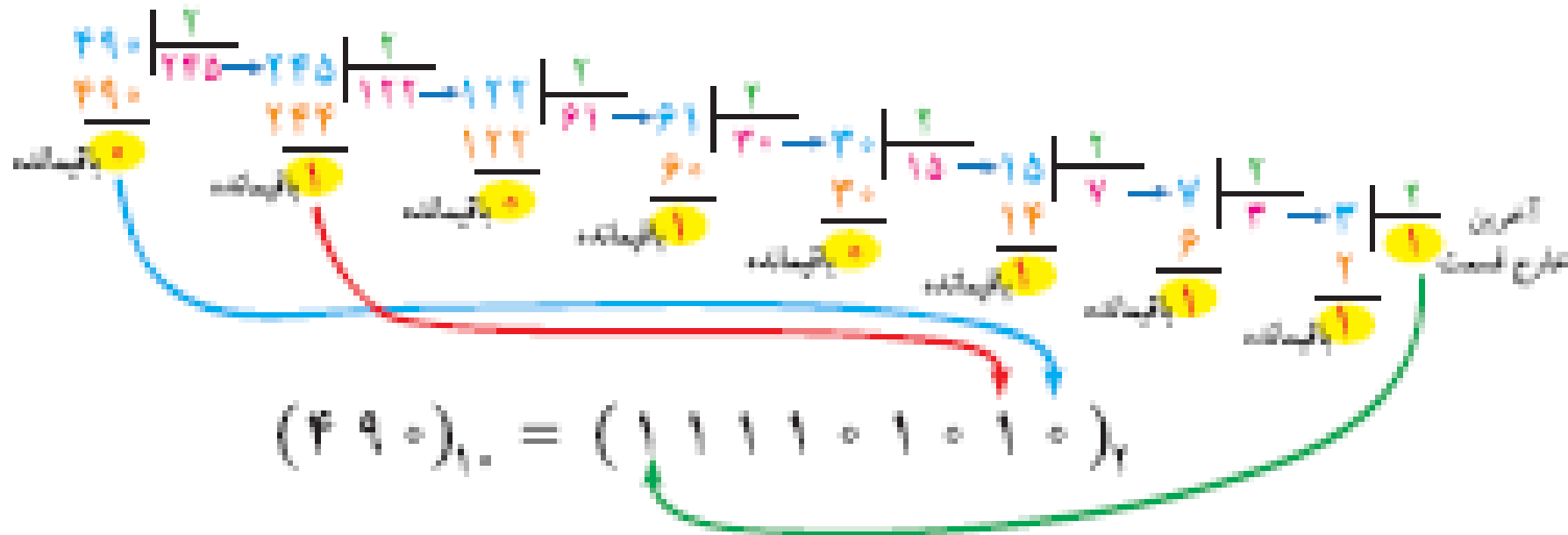
برای تبدیل اعداد در مبنای اکتال به دودویی،

ابتدا باید عدد در سیستم اکتال را به

سیستم دسی مال برده، سپس با تقسیم های متوالی

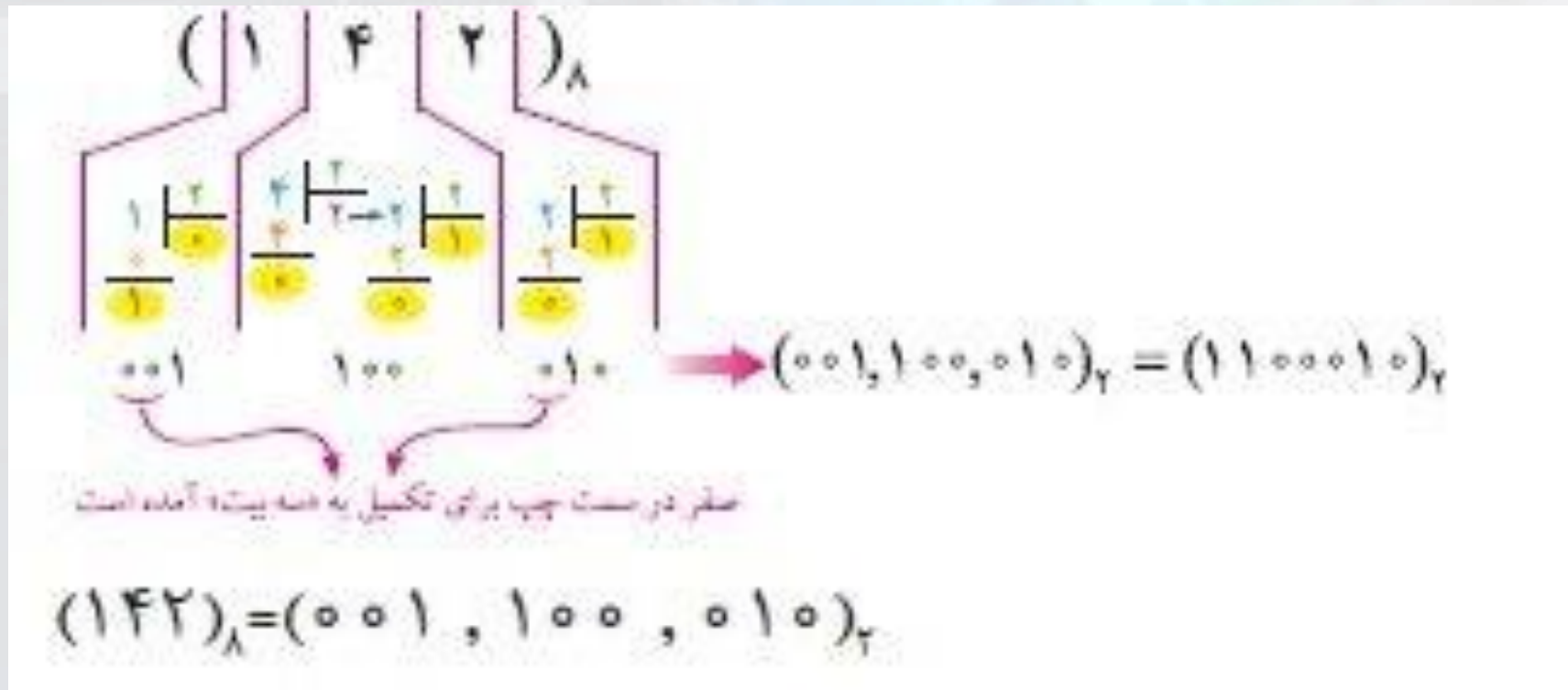
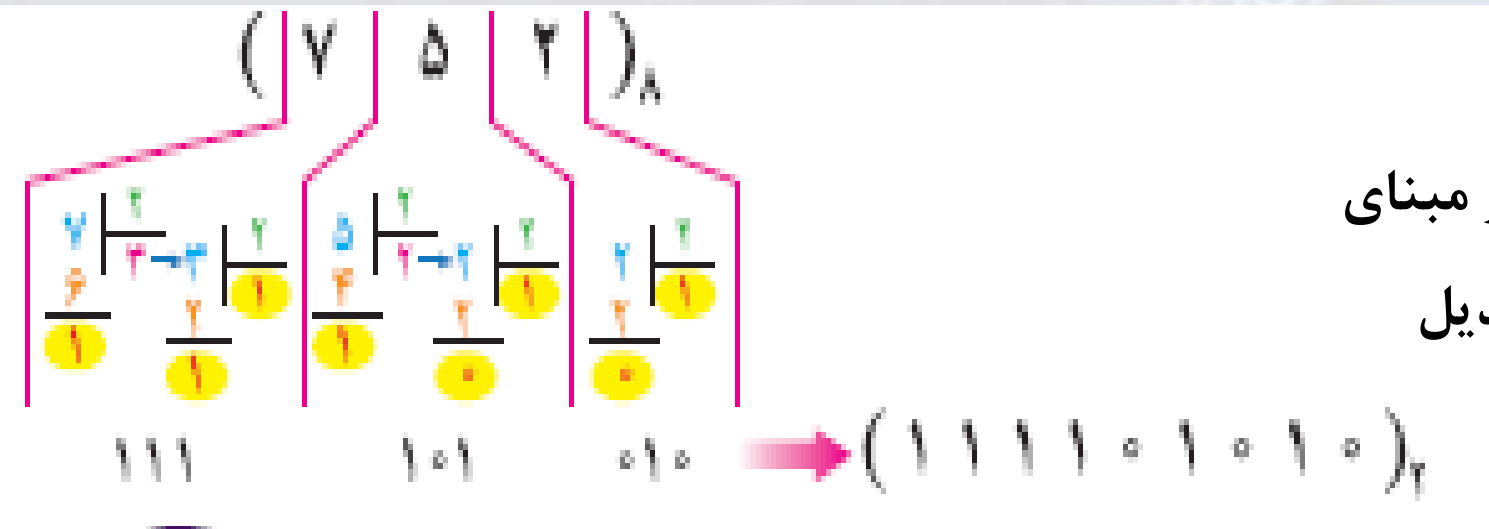
بر ۲ به مبنای دودویی تبدیل کنیم.

مرحله دوم تبدیل عدد اعشاری به دست آمده به مبنای باینری:



تبدیل مبنای ۸ به ۲

از روش ساده تر و سریع تری نیز برای این تبدیل می توان استفاده کرد، به این ترتیب که هر رقم در مبنای اکتال را به یک عدد سه بیتی در مبنای باینری تبدیل می کنیم.



تبدیل مبنای ۲ به ۱۶

به همان روشی که در تبدیل مبنای ۲ به ۸ آموختید،

ابتدا باید عدد در مبنای باینری را به سیستم ده دهی تبدیل کرد،

سپس با تقسیمهای متوالی بر ۱۶ به مبنای هگزا دسی مال تبدیل کنیم

مرحله اول تبدیل مبنای دسی مال

$$100110 = 1 \times 32 + 0 \times 16 + 0 \times 8 + 1 \times 4 + 1 \times 2 + 0 \times 1 =$$

$$32 + 4 + 2 = 38$$

مرحله دوم تبدیل به مبنای هگزا دسی مال

$$\begin{array}{r} 38 \\ \underline{32} \\ 6 \end{array} \quad \begin{array}{l} 16 \\ \hline 2 \end{array} \quad \begin{array}{l} \text{خارج قسمت} \\ \text{باقیمانده} \end{array}$$

$$(1110011)_2 = 1 \times 64 + 1 \times 32 + 1 \times 16 + 0 \times 8 + 0 \times 4 + 1 \times 2 + 1 \times 1 = 115$$

$$\begin{array}{r} 115 \\ \underline{112} \\ 3 \end{array} \quad \begin{array}{l} 16 \\ \hline 7 \end{array} \quad \begin{array}{l} \text{خارج قسمت} \\ \text{باقیمانده} \end{array}$$

$$(115)_{10} = (73)_{16} = (1110011)_2$$

تبدیل مبنای ۲ به ۱۶

۱ از سمت راست چهار بیت چهار بیت جدا م یکنیم.
 ۲ معادل هگزا دسی مال هر چهار بیت را می نویسیم.
 ۳ عدد به دست آمده در مبنای هگزا دسی مال است.

$$\left(\begin{array}{|c|c|c|} \hline 1 & 1 & 0 & 1 \\ \hline 1 & 1 & 0 & 0 \\ \hline 0 & 1 & 0 & 1 \\ \hline \end{array} \right)_2$$

$$\begin{array}{ccc} 8+4+0+1 & 8+4+0+0 & 0+4+0+1 \\ =13 & =12 & =5 \end{array}$$

↓ ↓ ↓

D C 5

→ (D C 5)_{۱۶}

روش ساده تری نیز برای این تبدیل وجود دارد که سرعت کار را بالاتر م یبرد. می توان عدد باینری را از سمت راست چهار بیت، چهار بیت جدا کنیم و معادل هر قسمت آن را به صورت شانزده تایی بنویسیم. به طور مثال:

$$\left(\begin{array}{|c|c|} \hline 1 & 1 \\ \hline 1 & 1 & 1 & 1 \\ \hline \end{array} \right)_2 = (?)_{16}$$

↔ ↔

3 15

↘ ↙

(3 F)_{۱۶}

$$\left(\begin{array}{|c|c|} \hline 1 & 1 & 0 \\ \hline 0 & 1 & 0 & 1 \\ \hline \end{array} \right)_2 = (?)_{16}$$

↔ ↔

6 5

↘ ↙

(6 5)_{۱۶}

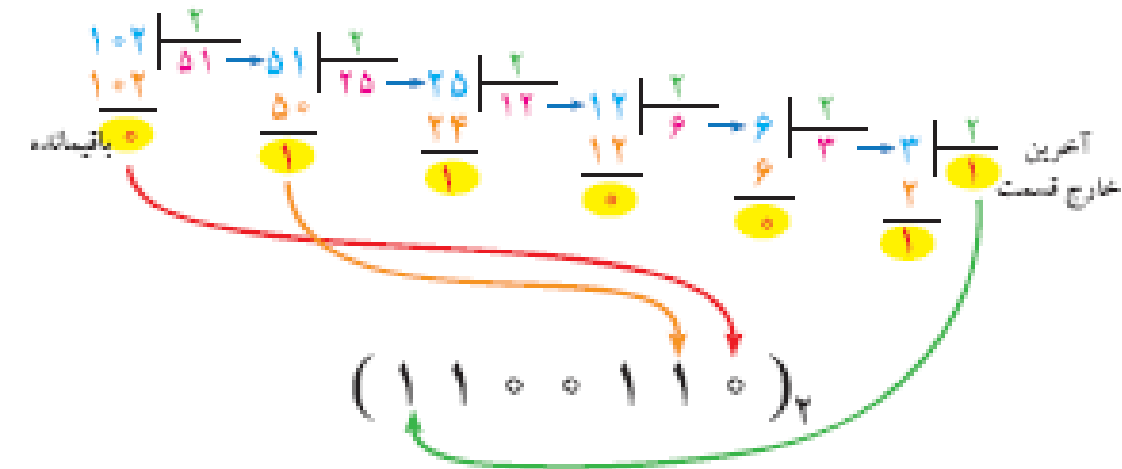
تبدیل مبنای ۱۶ به ۲

برای تبدیل اعداد در مبنای شانزده تایی به مبنای دودویی، ابتدا باید عدد در سیستم شانزده تایی را به سیستم ده دهی برده، سپس با تقسیم های متوالی بر ۲ به مبنای دودویی به روش زیر عمل میکنیم.

$$(۶۶)_{۱۶} = ۶ \times ۱۶^1 + ۶ \times ۱۶^0 =$$

$$۹۶ + ۶ \times ۱ = ۹۶ + ۶ = ۱۰۲$$

$$(۶۶)_{۱۶} = (۱۰۲)_{۱۰}$$

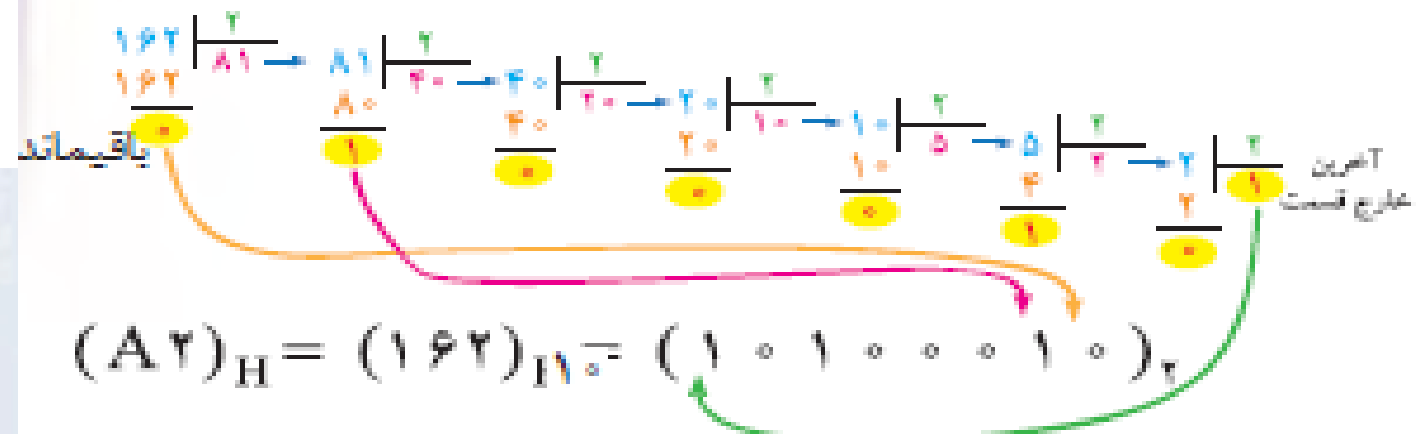


$$(۶۶)_{۱۶} = (۱۰۲)_{۱۰} = (1100110)_2$$

$$(A۲)_{H} = A \times ۱۶^1 + ۲ \times ۱۶^0 =$$

$$(۱۰) \times ۱۶ + ۲ \times ۱ = ۱۶۰ + ۲ = ۱۶۲$$

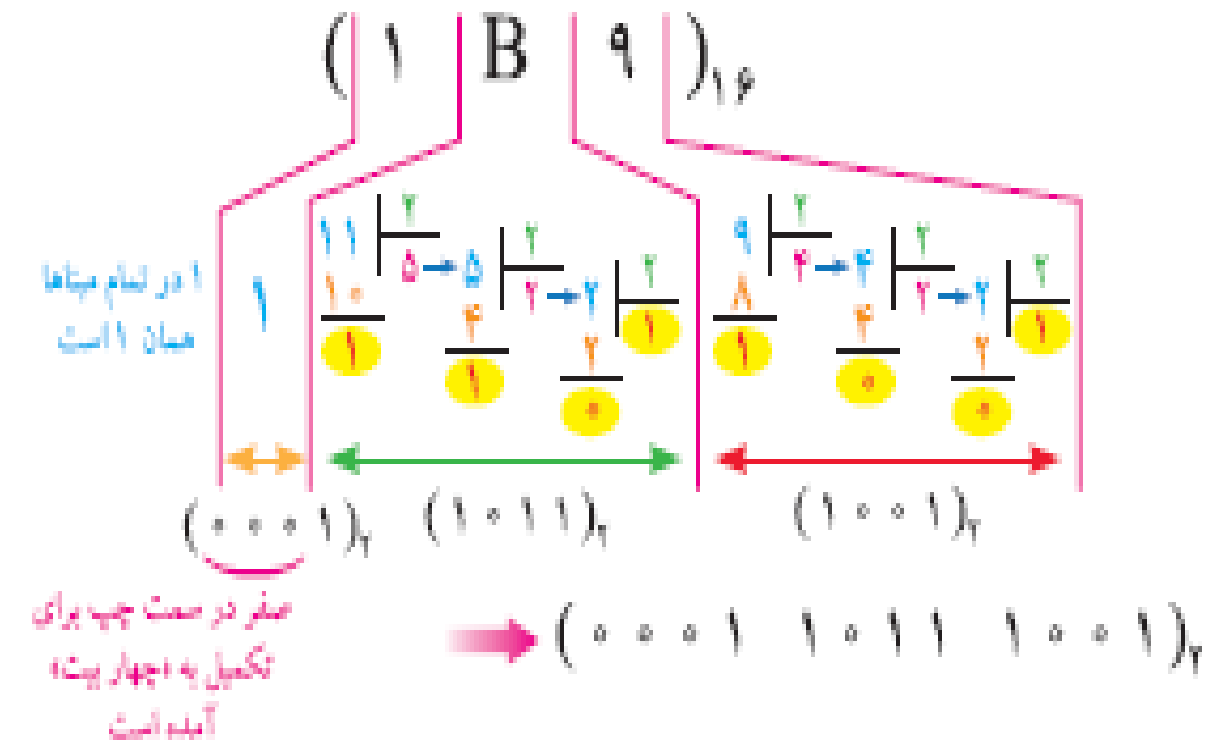
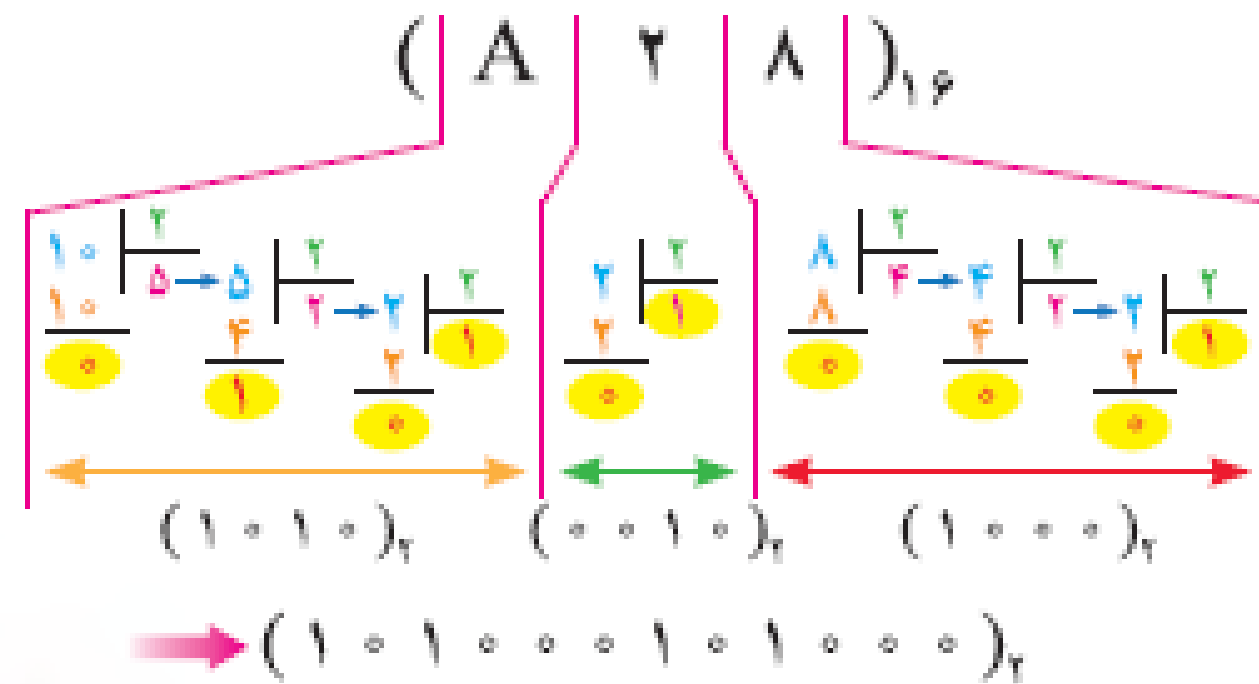
$$(A۲)_{H} = (۱۶۲)_{۱۰}$$



$$(A۲)_{H} = (۱۶۲)_{۱۰} = (1010010)_2$$

تبدیل مبنای ۱۶ به ۲

روش ساده تر و سریع تر نیز برای این تبدیل می توان استفاده کرد، به این ترتیب که هر رقم در مبنای هگزا دسی مال را به یک عدد چهار بیتی در مبنای باینری تبدیل می کنیم.



جمع باینری

جمع در سیستم باینری: جمع در این سیستم،

شبیه به جمع در سیستم اعشاری است. در سیستم

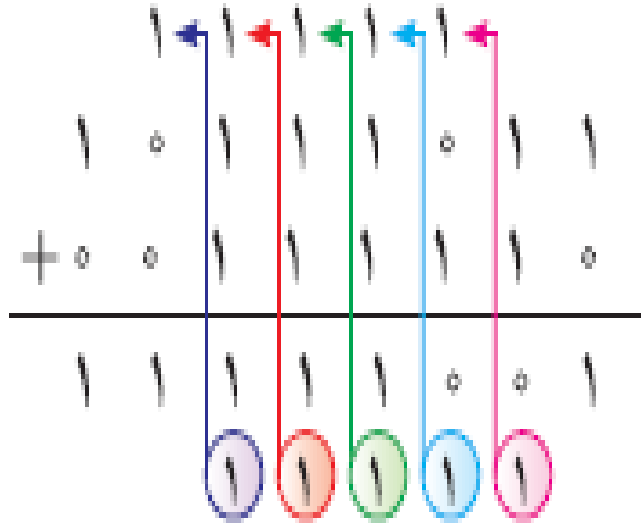
اعشاری، هرگاه جمع دو رقم از ده بیش تر می شود، یک

واحد به رقم بعد آن اضافه می کنیم که به آن ده بر یک

می گوییم. در سیستم باینری، هرگاه جمع دو رقم دو شود (1+1)

ایجاد دو بریک می کند و باید عدد یک

یک را به رقم بعدی اضافه کرد



$$(1011011)_2 + (11110)_2 = (11111001)_2$$

0 + 0	1 + 0	0 + 1	1 + 1
0	0	1	1
0	1	1	10

تفریق باینری

تفریق یک عدد باینری از عدد باینری دیگر با روشی مانند تفریق اعداد دسی مال انجام می‌پذیرد، یعنی اگر رقم بزرگتر از رقم کوچک تر کم شود یک واحد از مکان بعدی قرض گرفته می‌شود و در مکانی که یک واحد قرض گرفته شده یک را به صفر تبدیل میکنیم. واحد قرض گرفته شده را Borrow میگویند.

$$\begin{array}{r}
 1011 \\
 - 1010 \\
 \hline
 0011
 \end{array}$$

$$\begin{array}{r}
 1011 \\
 - 1010 \\
 \hline
 0011
 \end{array}$$

$ \begin{array}{r} 0 - \\ 0 \\ \hline 0 \end{array} $	$ \begin{array}{r} 1 - \\ 0 \\ \hline 1 \end{array} $	$ \begin{array}{r} 10 - \\ 1 \\ \hline 1 \end{array} $	$ \begin{array}{r} 1 - \\ 1 \\ \hline 0 \end{array} $
--	--	---	--

نقش کد در سیستم دیجیتال

در کد BCD هر رقم ده دهی را با چهار بیت باینری معادل آن نشان می دهند

معنای واقعی (کد کردن) همان رمز کردن یا به صورت رمز درآوردن اطلاعات است.

لازم به ذکر است که تبدیل اطلاعات به کد، نه فقط

برای ایجاد ارتباط لازم است، بلکه یکی از روش های با

اهمیت در تشخیص خطا و در صورت لزوم برطرف کردن

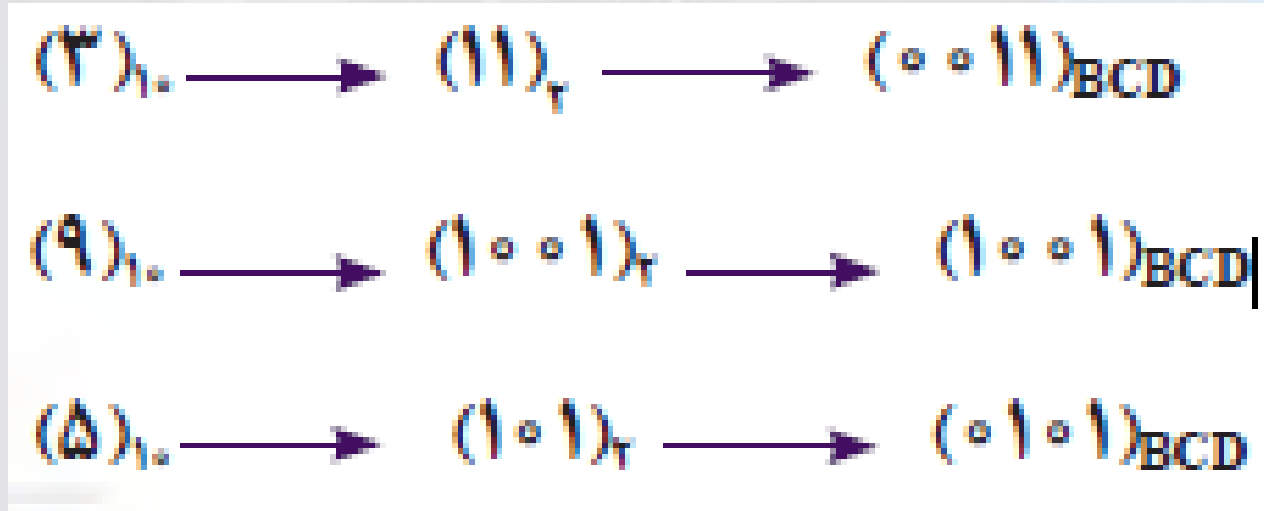
خطا برای اطلاعات پردازش شونده در سیستم می باشد. از

آنجا که رمز کردن اطلاعات برای ایجاد ارتباط با کامپیوتر

صورت می گیرد و از طرفی کامپیوتر تنها صفرها و یک ها را

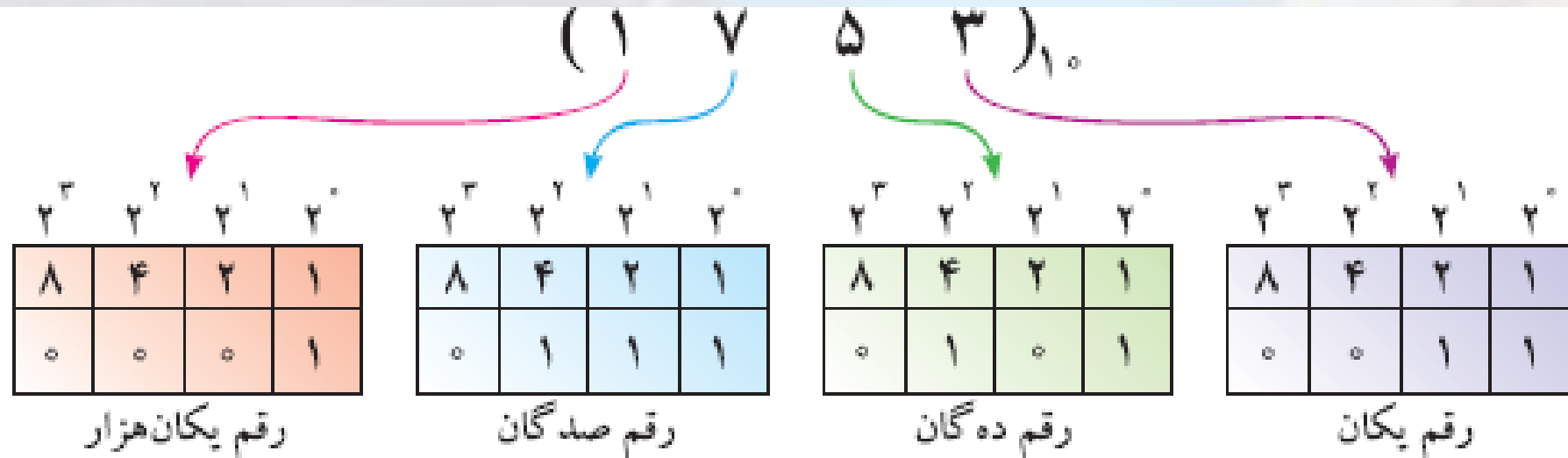
می تواند بفهمد، برای کد کردن اطلاعات کافی است آنها را

به صورت رشته ای از صفرها و یک ها درآوریم.



اعداد یک رقمی ده دهی و معادل باینری و BCD آنها

عدد BCD	عدد باینری	عدد ده دهی
0000	0	0
0001	1	1
0010	10	2
0011	11	3
0100	100	4
0101	101	5
0110	110	6
0111	111	7
1000	1000	8
1001	1001	9



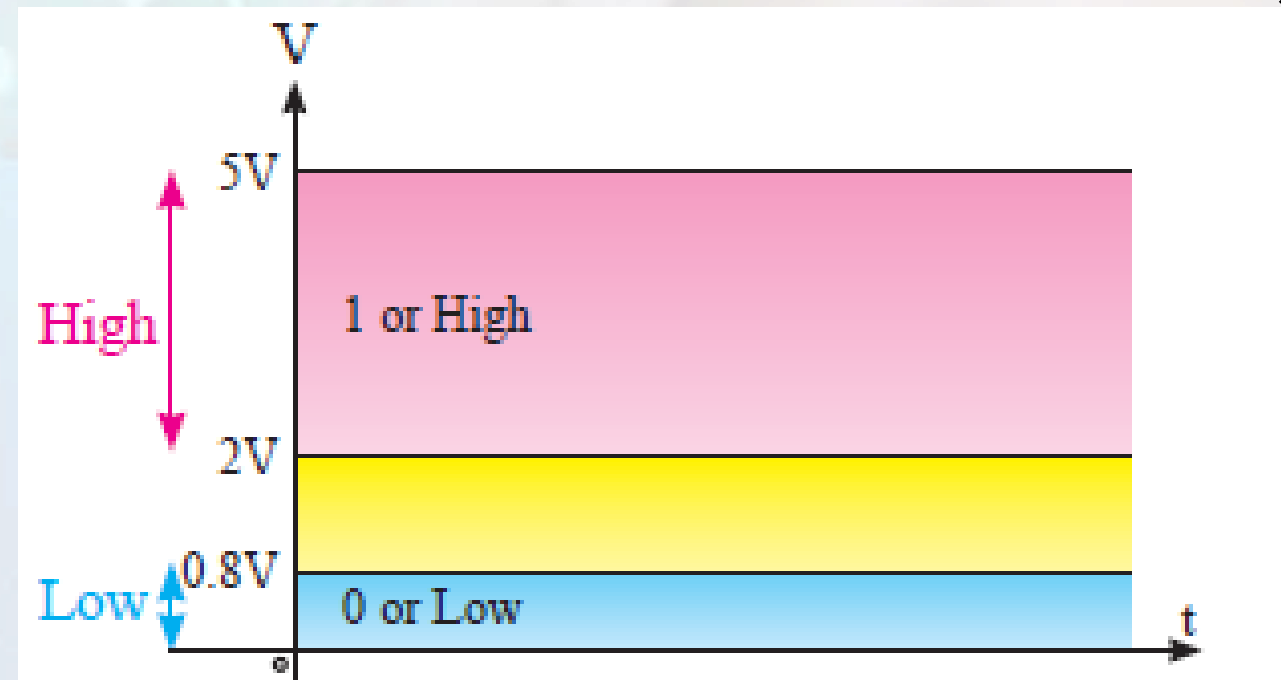
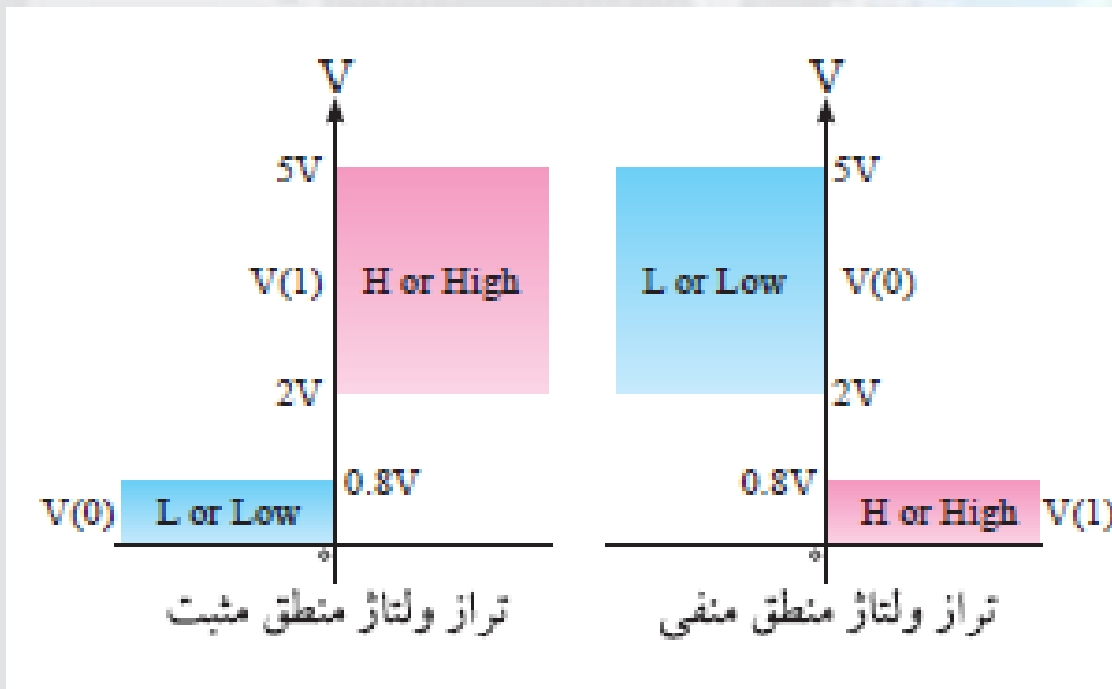
ترازهای ولتاژ – Voltage levels

مدارهای منطقی مدارهایی هستند که می‌توانند دو نوع ولتاژ زیر را از یکدیگر تشخیص دهند:

- ولتاژ بالا

- ولتاژ پایین

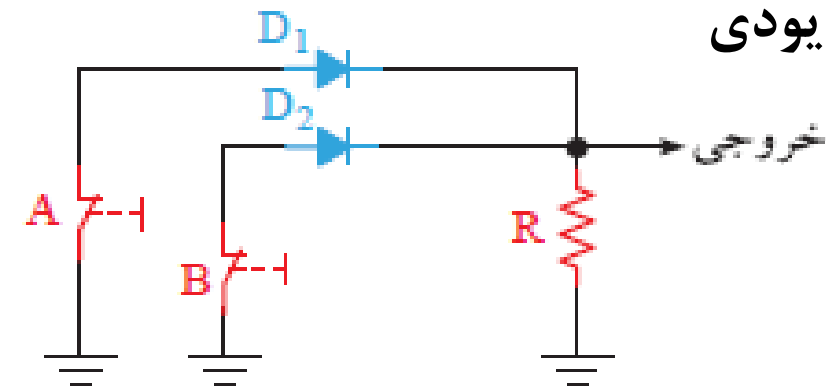
معمولاً مقدار واقعی ولتاژ چندان مهم نیست و در یک محدوده مشخصی از ولتاژ ممکن است این دو حالت اتفاق بیفتد.



دروازه های منطقی پایه یا گیت ها مدارهایی هستند که تعداد یک یا بیشتر از یک ورودی و یک خروجی دارند.

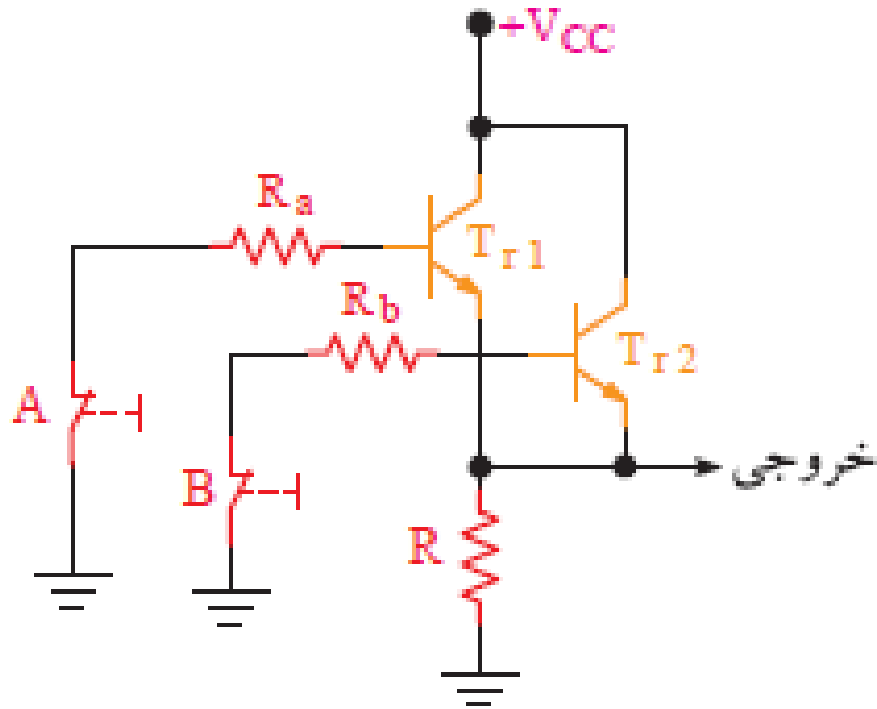
گیت OR (یا)

ساختمان دیودی



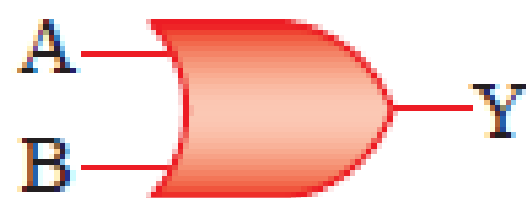
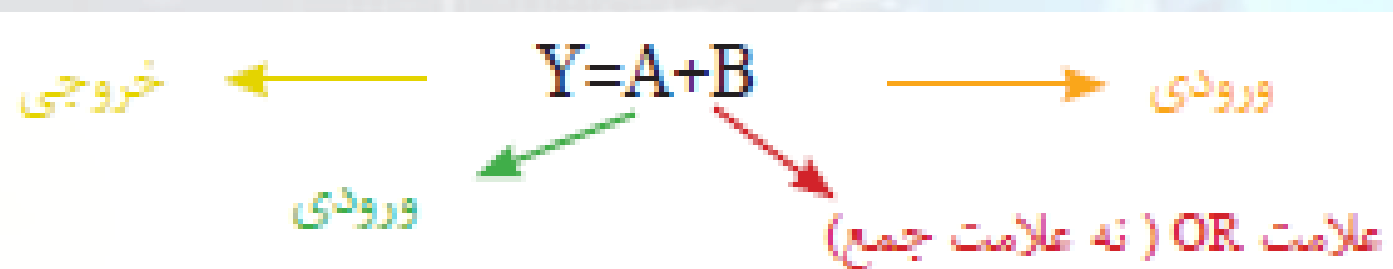
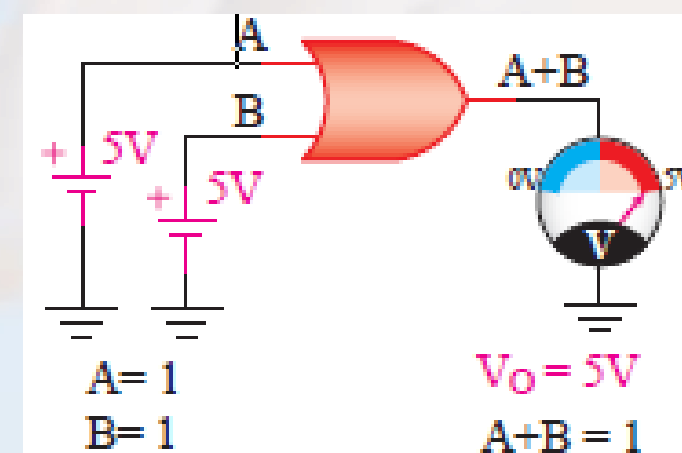
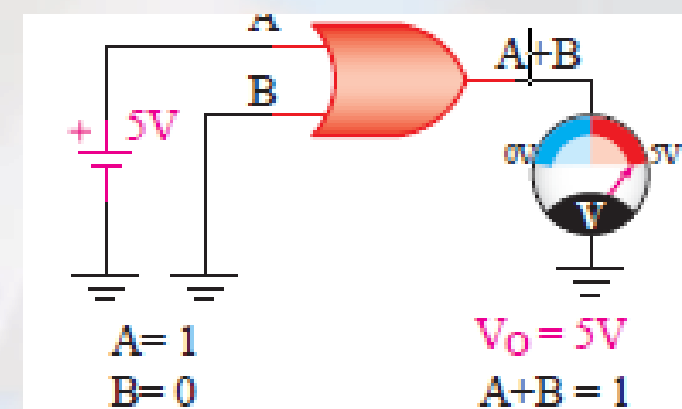
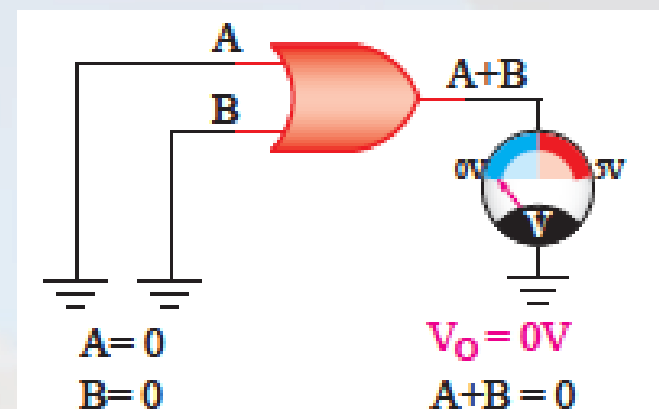
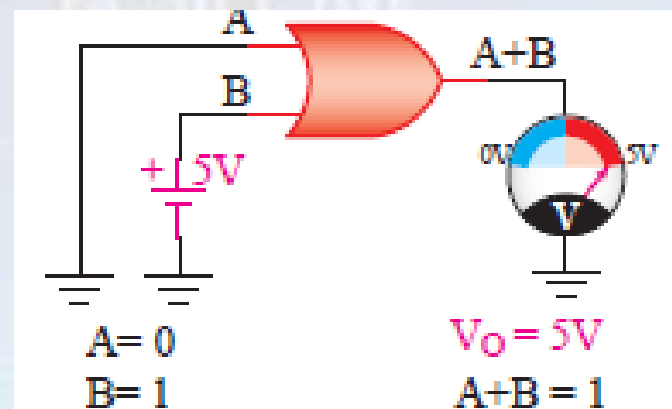
A B	D_1	D_2	V_o
L L	قطع	قطع	L
L H	قطع	هدایت	H
H L	هدایت	قطع	H
H H	هدایت	هدایت	H

ساختمان ترانزیستوری



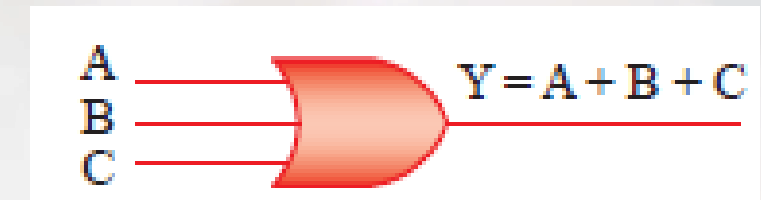
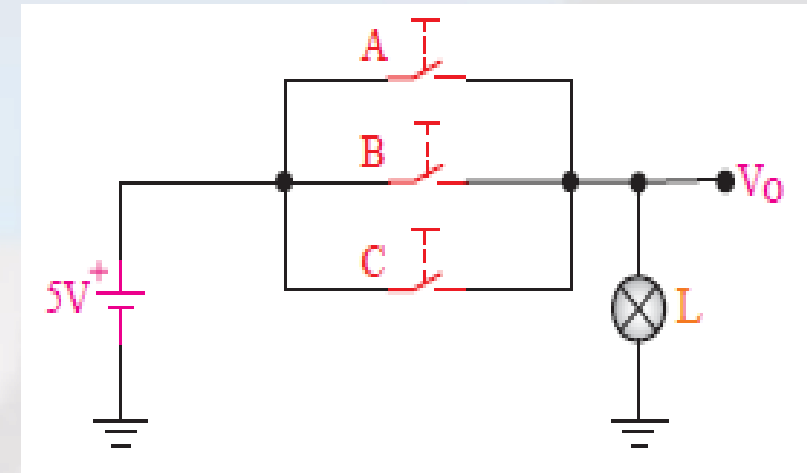
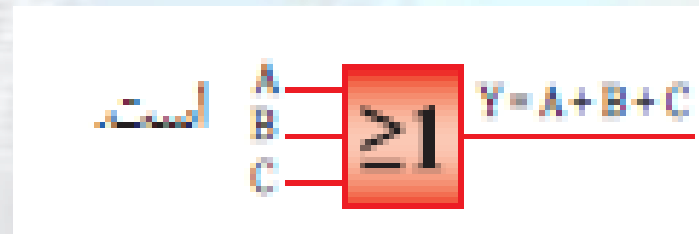
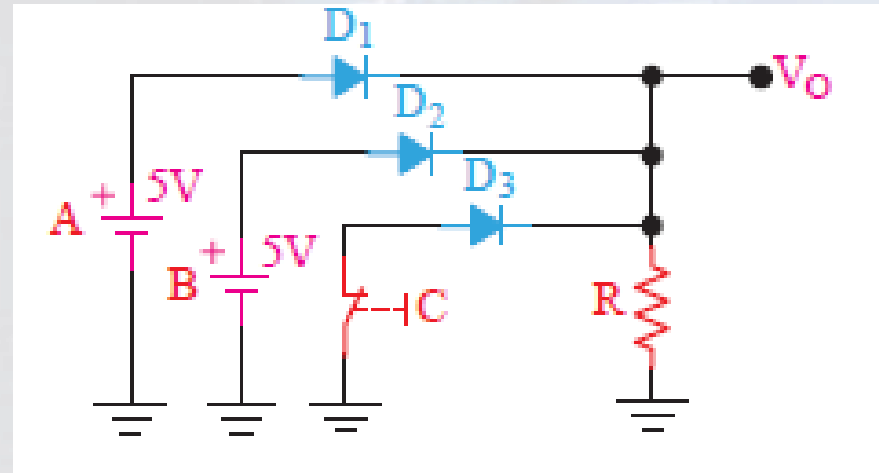
A B	Tr_1	Tr_2	V_o
L L	قطع	قطع	L
L H	قطع	وصل	H
H L	وصل	قطع	H
H H	وصل	وصل	H

ورودی‌ها A B	خروجی Y
0 0	0
0 1	1
1 0	1
1 1	1



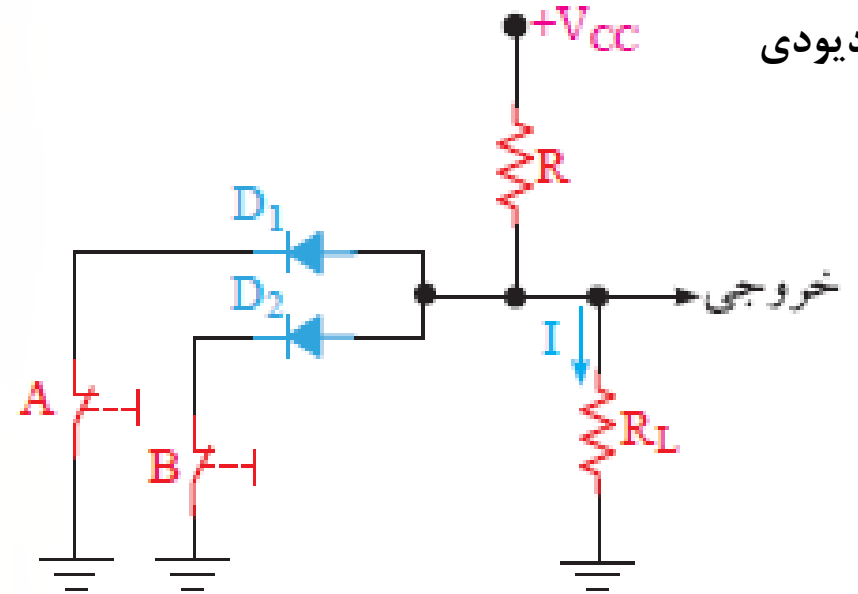
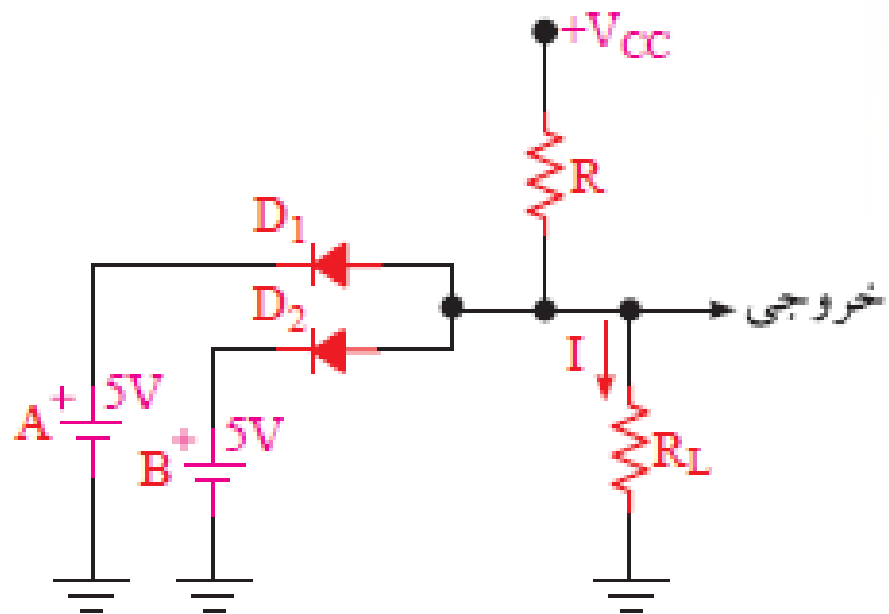
گیت OR با ورودی بیشتر

A	B	C	Y
0	0	0	0
0	0	1	1
0	1	0	1
0	1	1	1
1	0	0	1
1	0	1	1
1	1	0	1
1	1	1	1

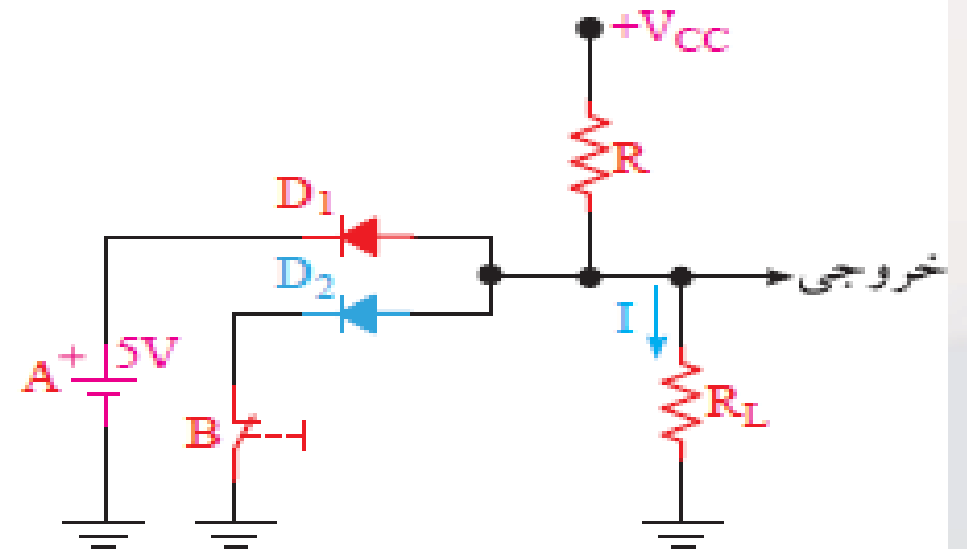


گیت AND (و)

ساختمان دیودی



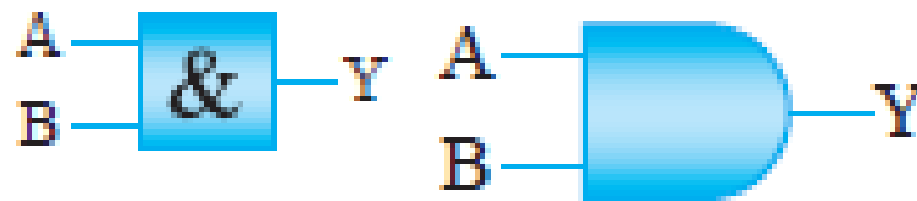
AB	D_1	D_2	V_o
L L	هدایت	هدایت	L
L H	هدایت	قطع	L
H L	قطع	هدایت	L
H H	قطع	قطع	H



گیت AND (و)

ساختمان ترانزیستوری

علامت AND



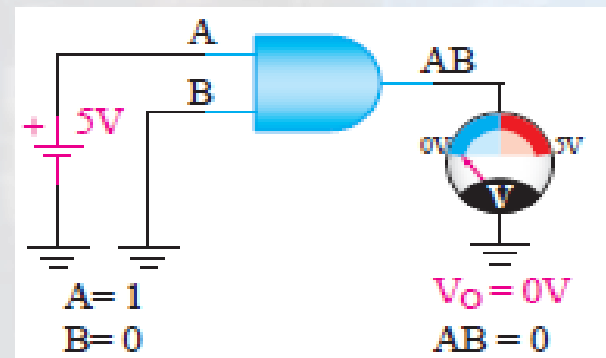
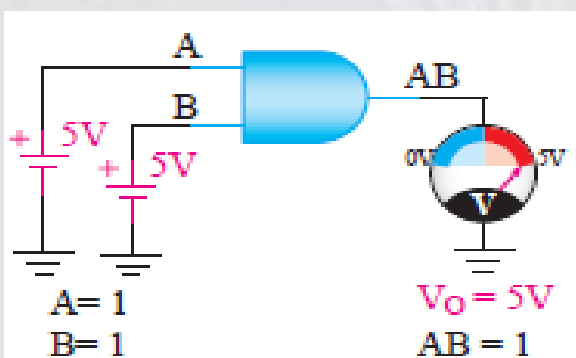
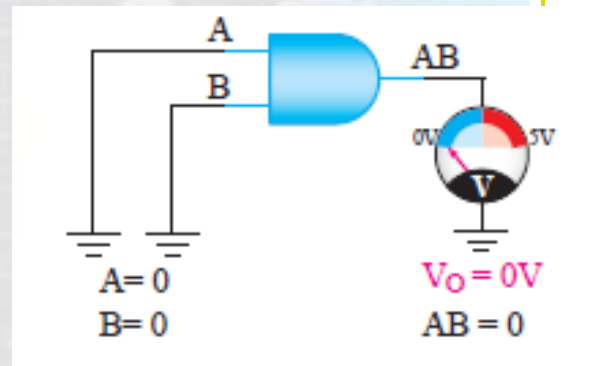
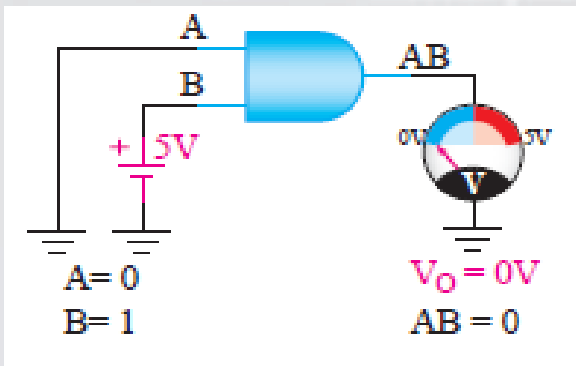
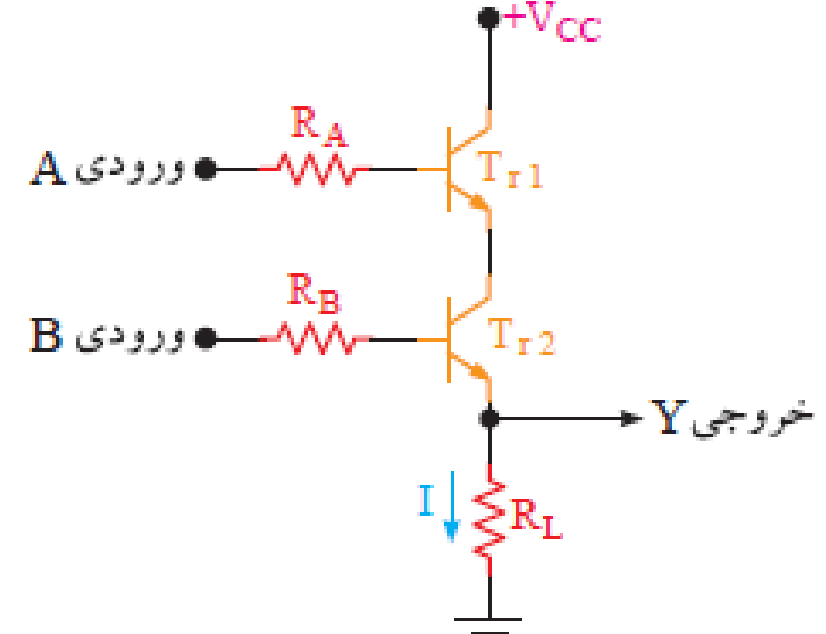
$$Y = A \cdot B$$

خروجی

ورودی

ورودی

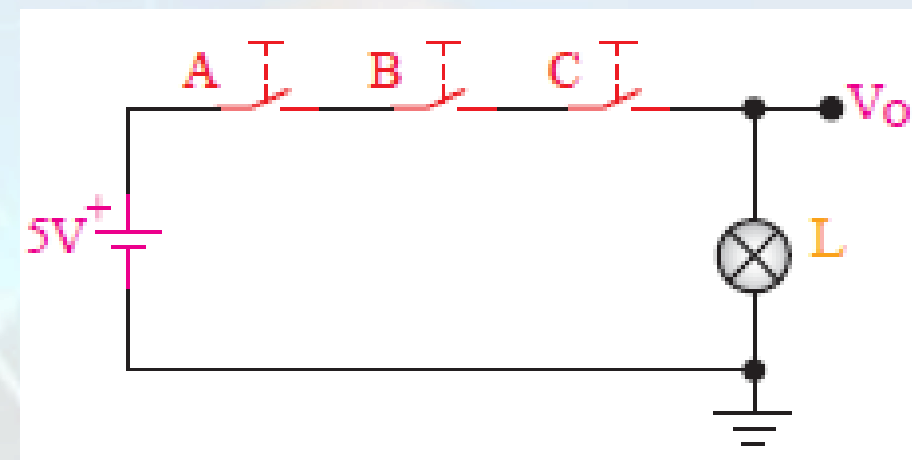
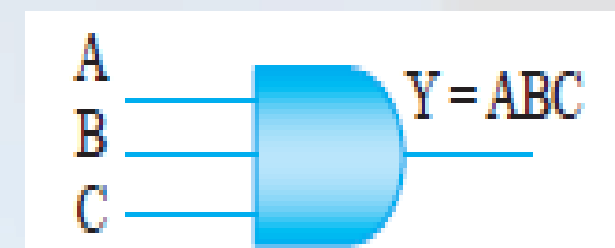
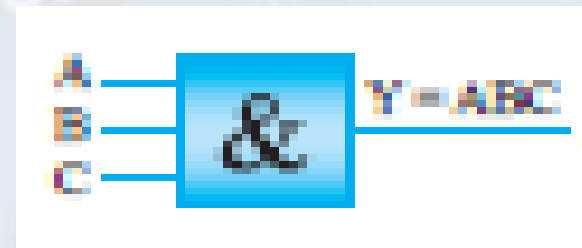
AB	Y
0 0	0
0 1	0
1 0	0
1 1	1



ورودی A	ورودی B	Tr ₁	Tr ₂	خروجی Y
L	L	قطع	قطع	L
L	H	قطع	وصل	L
H	L	وصل	قطع	L
H	H	وصل	وصل	H

گیت AND (و) با ورودی بیشتر

A	B	C	Y
0	0	0	0
0	0	1	0
0	1	0	0
0	1	1	0
1	0	0	0
1	0	1	0
1	1	0	0
1	1	1	1



گیت NOT (نه)

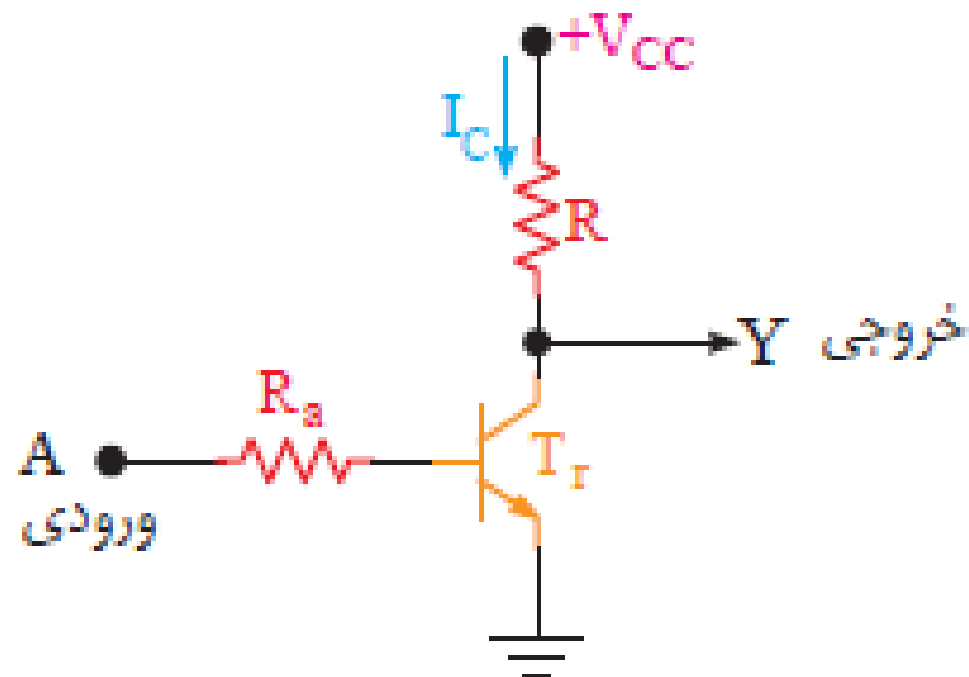
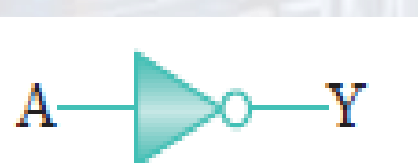
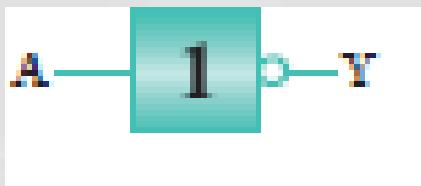
ساختمان ترانزیستوری

علامت NOT

$$Y = \overline{A}$$

خروجی

ورودی

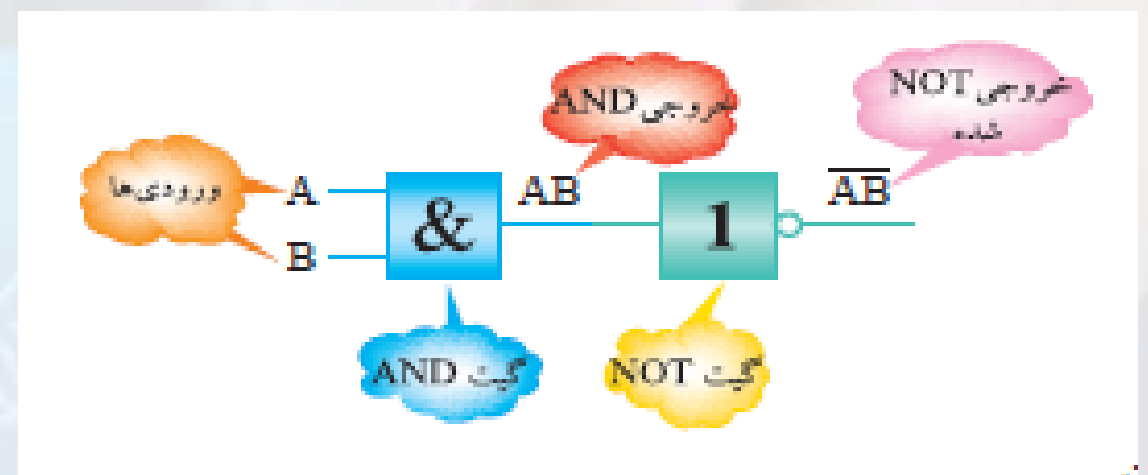
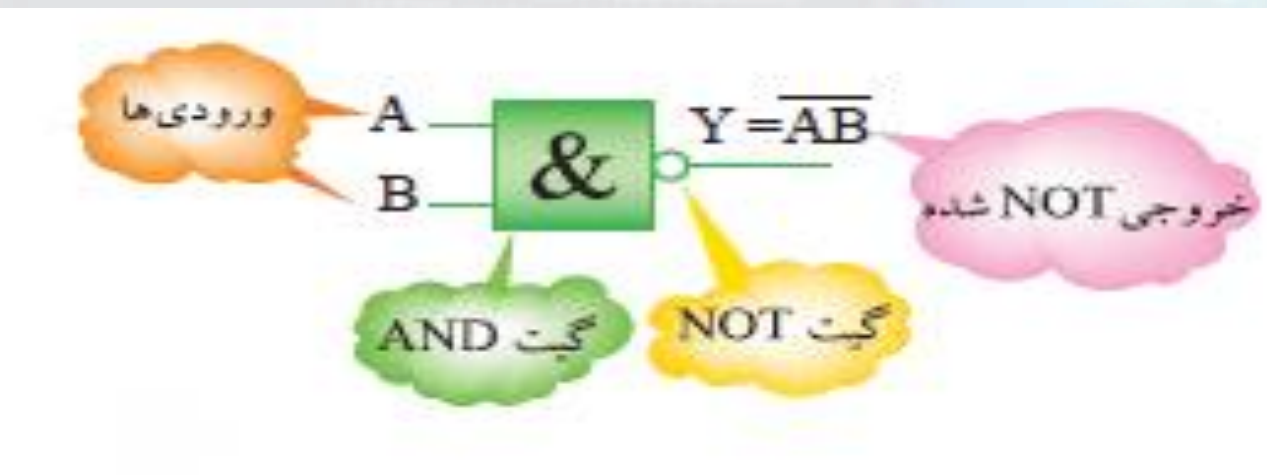
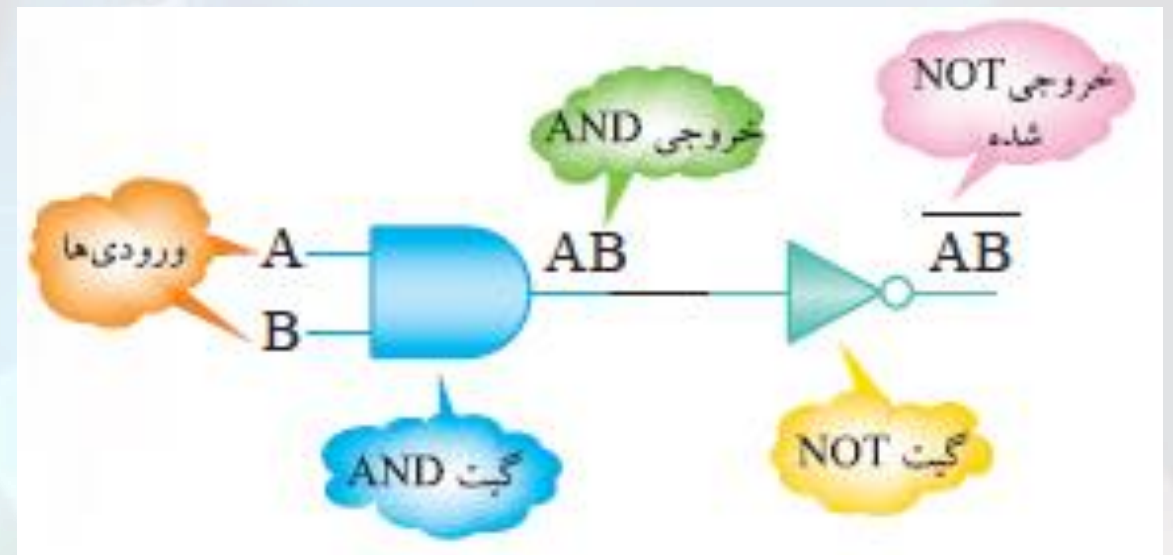
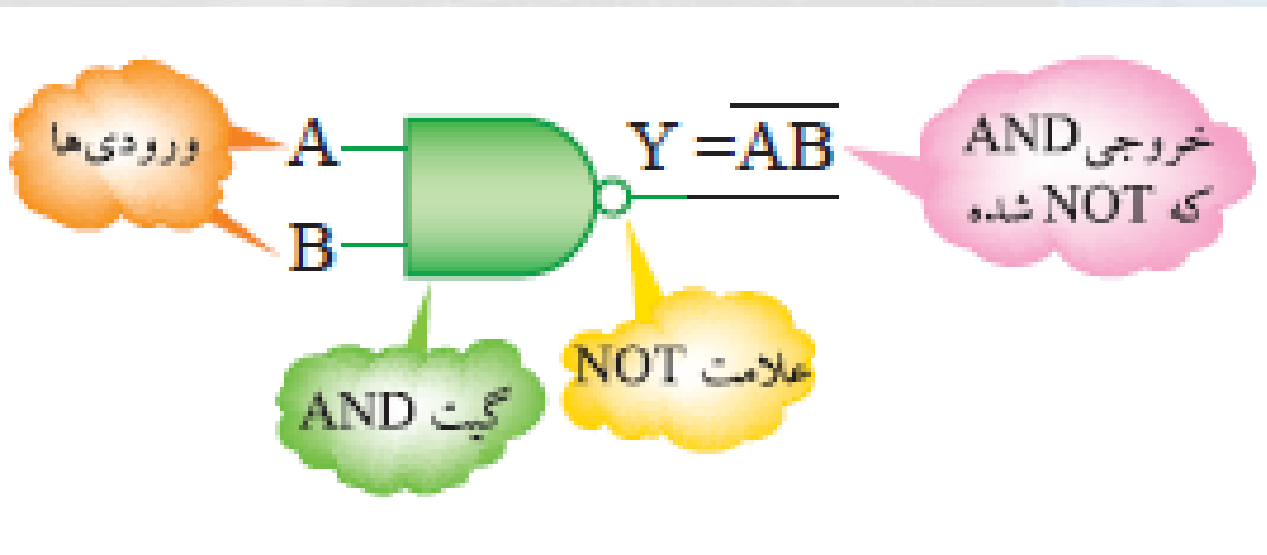


A	Y
0	1
1	0

ورودی A	Tr	خروجی Y
L	قطع	H
H	وصل	L

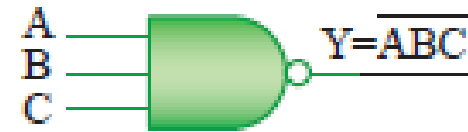
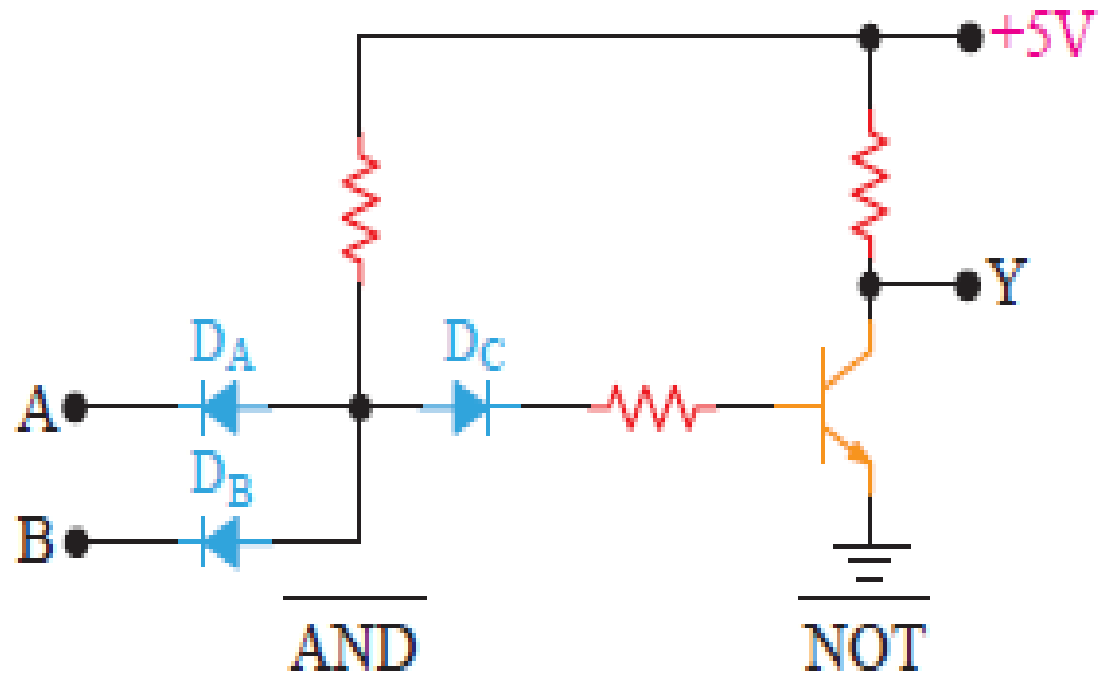
دروازه های منطقی ترکیبی:

دروازه منطقی NAND



دروازه های منطقی ترکیبی:

دروازه منطقی NAND

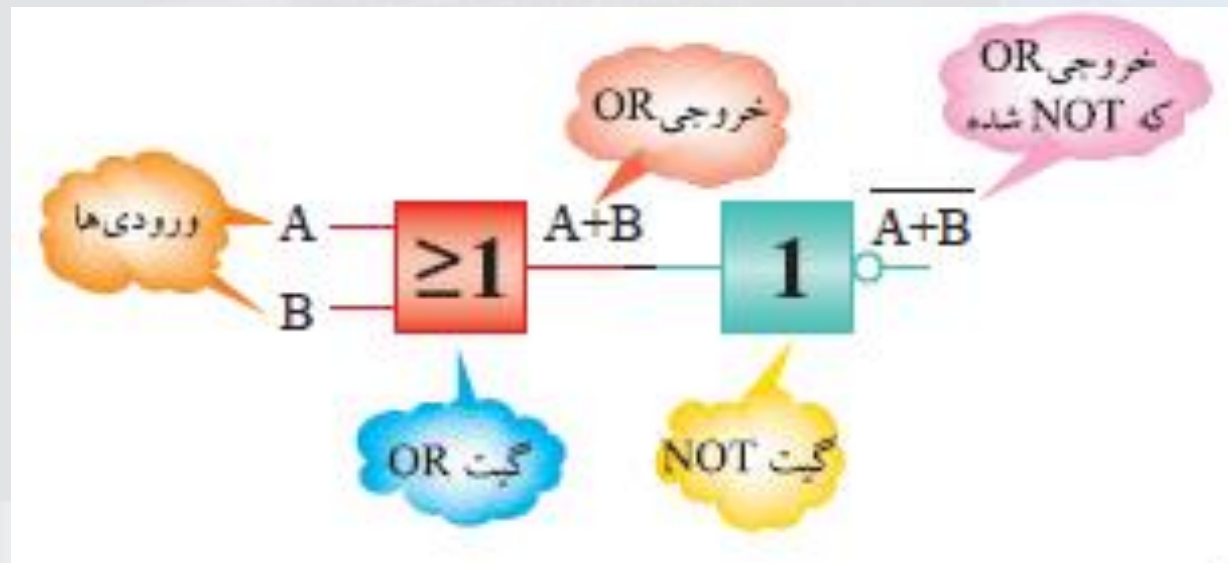
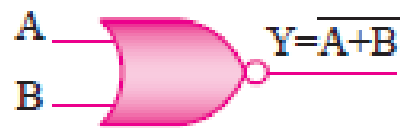


A	B	AB	$\overline{AB}$
0	0	0	1
0	1	0	1
1	0	0	1
1	1	1	0

A	B	C	$\overline{Y-ABC}$
0	0	0	1
0	0	1	1
0	1	0	1
0	1	1	1
1	0	0	1
1	0	1	1
1	1	0	1
1	1	1	0

دروازه های منطقی ترکیبی:

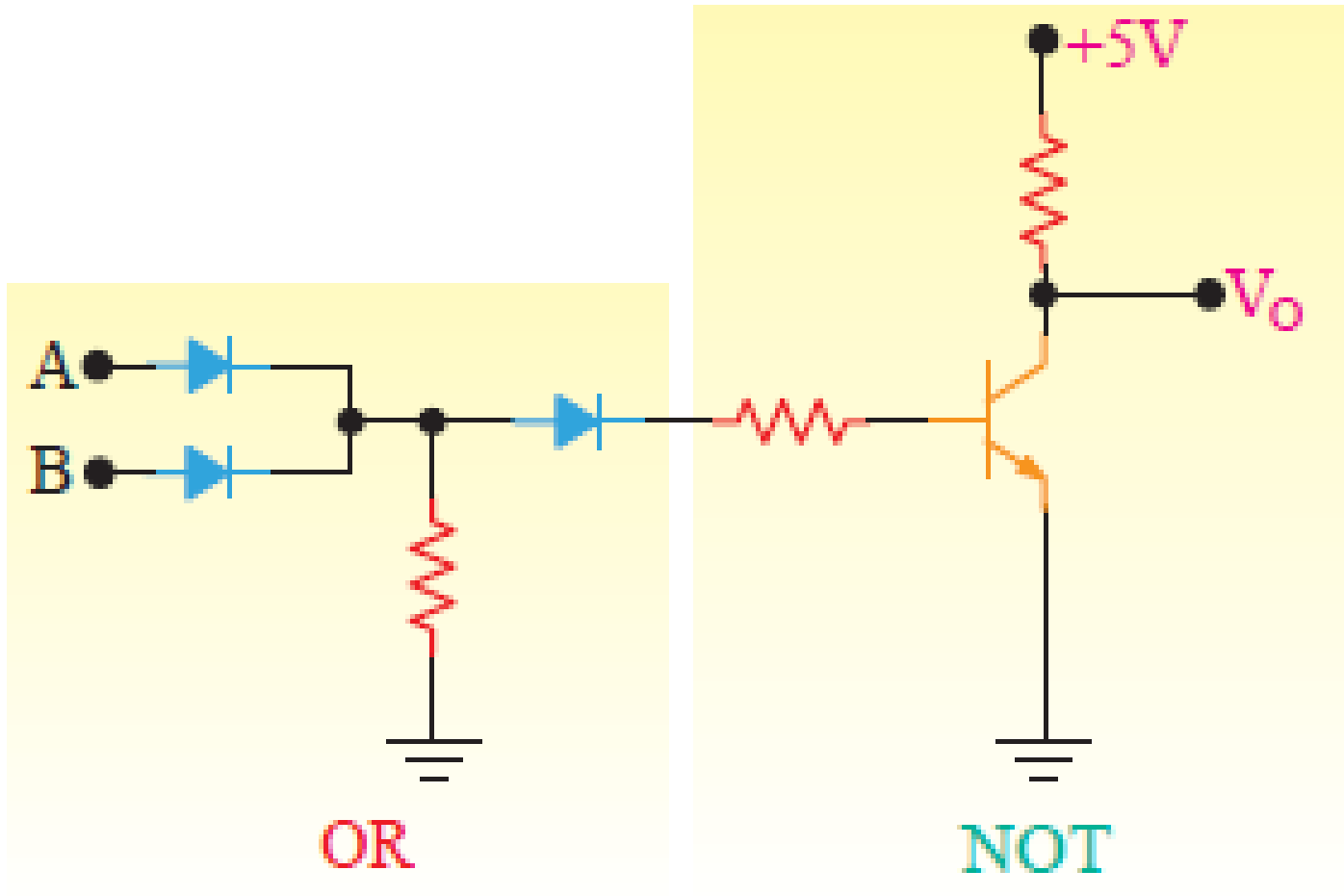
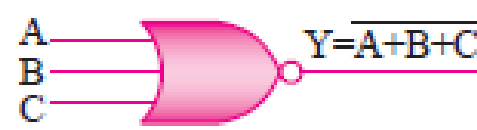
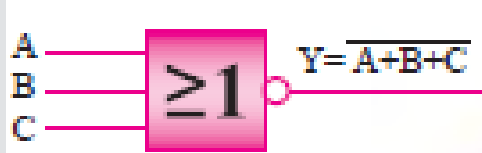
دروازه منطقی NOR



A	B	$A + B$	$\overline{A + B}$
۰	۰	۰	۱
۰	۱	۱	۰
۱	۰	۱	۰
۱	۱	۱	۰

دروازه های منطقی ترکیبی:

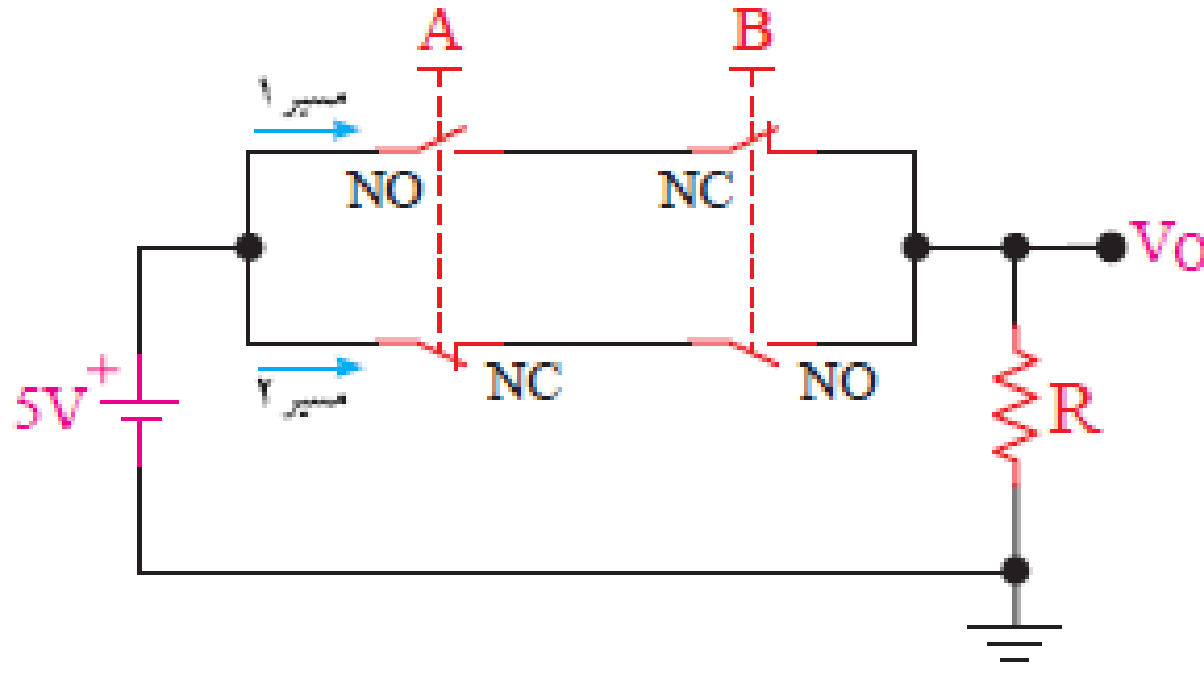
دروازه منطقی NOR



A	B	C	Y
0	0	0	1
0	0	1	0
0	1	0	0
0	1	1	0
1	0	0	0
1	0	1	0
1	1	0	0
1	1	1	0

دروازه های منطقی ترکیبی:

XOR دروازه منطقی



علامت انحصاری OR

خروجی

ورودی

ورودی

$$Y = A \oplus B$$

$$Y = \bar{A}B + A\bar{B}$$

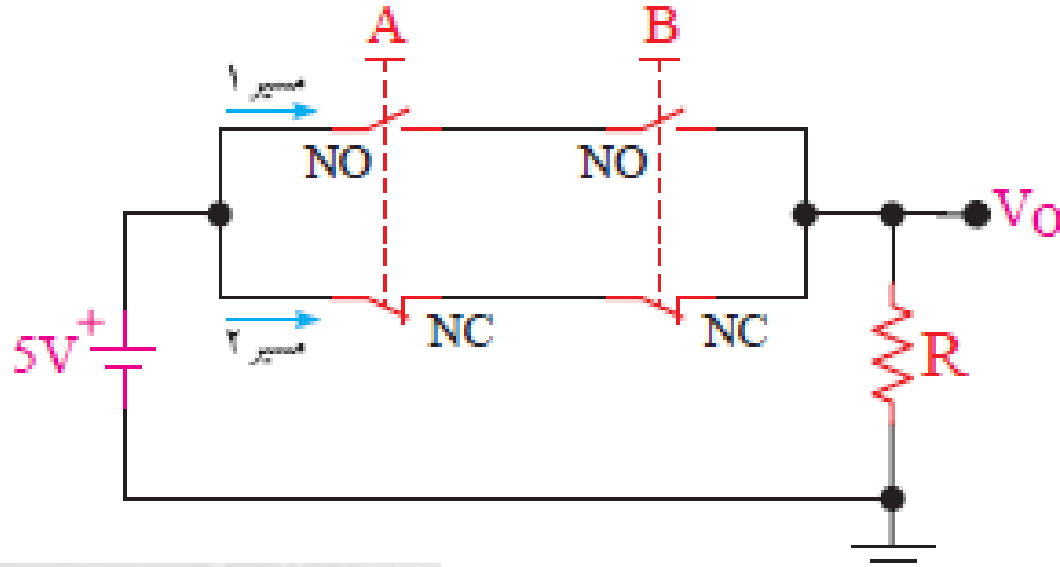
A	B	Y
0	0	0
0	1	1
1	0	1
1	1	0

$$Y = A \oplus B = \bar{A}B + A\bar{B}$$

$$Y$$

دروازه های منطقی ترکیبی:

دروازه منطقی XNOR



خروجی

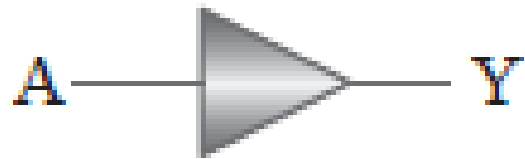
$$Y = \overline{A \oplus B}$$

ورودی

ورودی

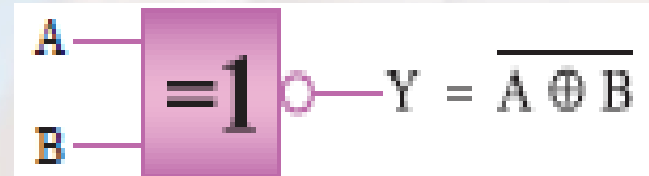
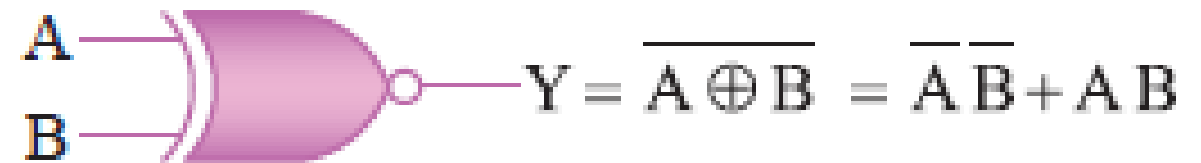
$$Y = \overline{A} \overline{B} + AB$$

دروازه منطقی Buffer



A	Y
0	0
1	1

A	B	Y
0	0	1
0	1	0
1	0	0
1	1	1



مشخصات ویژه دروازه های منطقی

مشخصات خانواده آی سی های دیجیتال معمولاً از

طریق تحلیل مدار گیت های پایه ای در هر خانواده با

هم مقایسه میشوند. مهمترین پارامترهای مورد ارزیابی

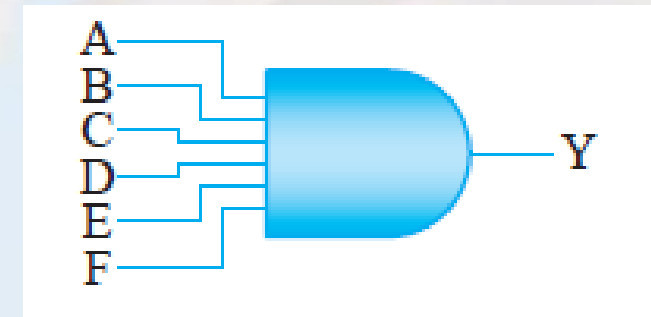
و مقایسه در این خانواده ها مقادیر fan - in ، fan - out

حاشیه نویز، تأخیر در انتشار و توان تلف شده است.

fan - in :

حداکثر تعداد ورودی که یک گیت منطقی می تواند

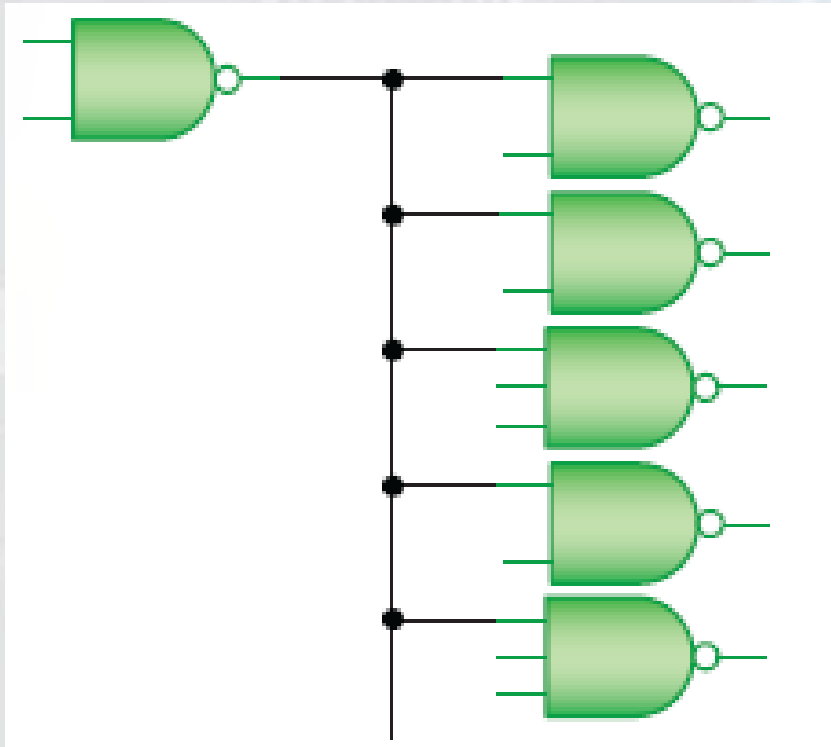
قبول کند را fan - in آن گیت می گویند



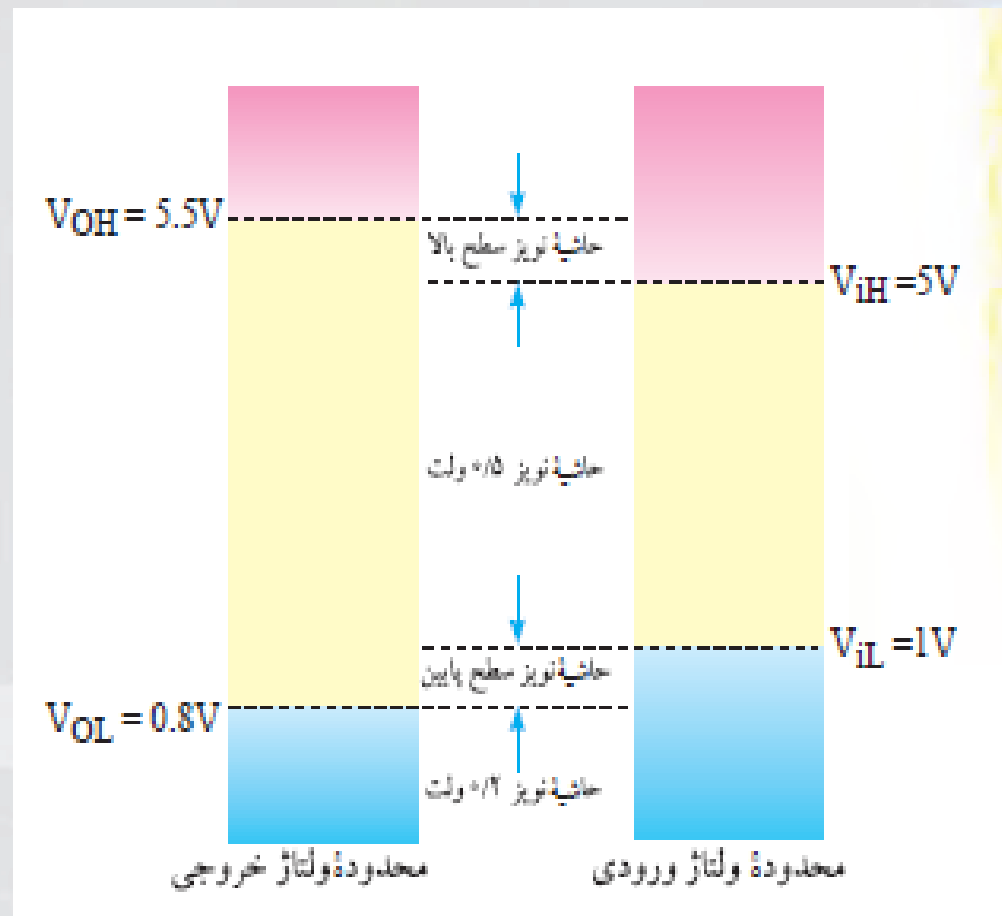
fan-out

حداکثر تعداد گیتهایی که میتواند از طریق خروجی

یک گیت تغذیه شود را fan - out می گویند.

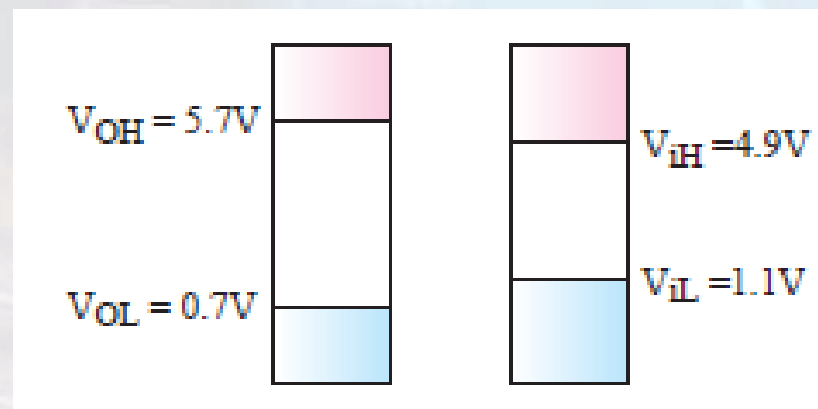


حاشیه نویز



مدر یک گیت منطقی، تأثیر دامنه نویز در ورودی مدار منطقی است. به عبارت دیگر میزان امنیتی است که با ظاهر شدن نویز (هر نوع ولتاژ ناخواسته) در ورودی یک مدار منطقی، بتوانیم اطلاعات را بدون خطا انتقال دهیم و دریافت کنیم. به عبارت دیگر اگر دامنه ولتاژ ناخواسته بیشتر از حاشیه نویز تعریف شده باشد، موجب تغییر وضعیت مدار شده و خروجی نادرست را نتیجه می دهد.

مثال: حاشیه نویز سطح بالا و سطح پایین را در شکل روبرو را بدست آورید؟

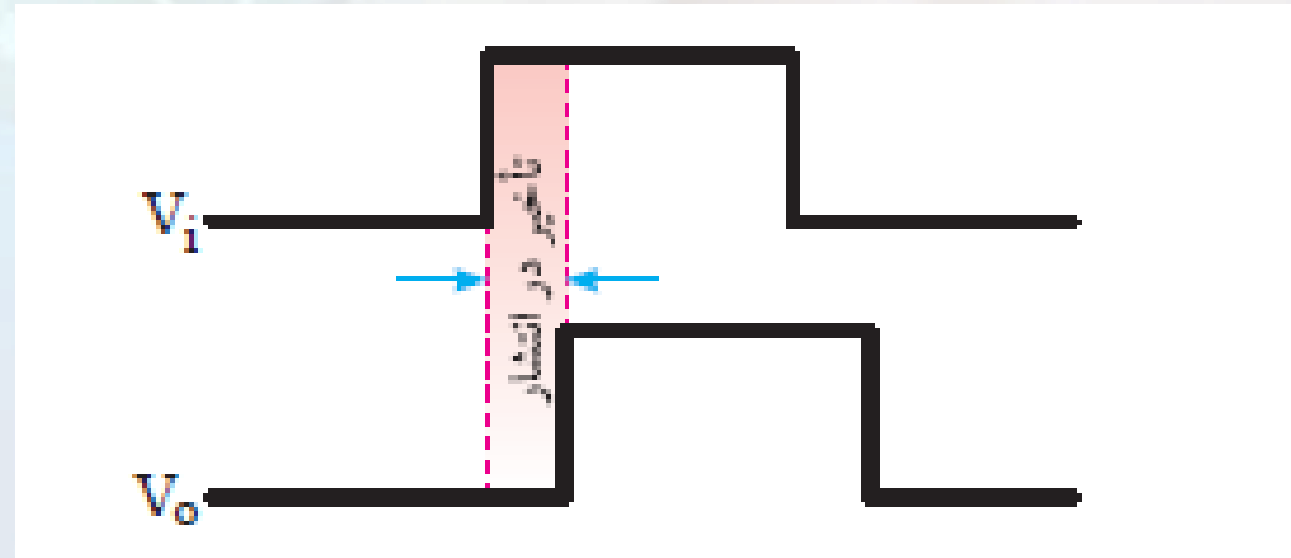


$$5.7 - 4.9 = 0.8 \quad \text{حاشیه نویز سطح بالا}$$

$$1.1 - 0.7 = 0.4 \quad \text{حاشیه نویز سطح پایین}$$

تأخیر در انتشار

تأخیر در انتشار عبارت است از زمانی که خروجی یک دروازه منطقی لازم دارد تا تغییر ورودی را از یک حالت به حالت دیگر ظاهر نماید، به عبارت دیگر هر چه تأخیر کمتر باشد سرعت انتقال اطلاعات بیشتر می شود هر چه تعداد گیت ها کمتر باشد تأخیر در انتشار کمتر است.



توان تلف شده

مقدار توانی که در هر گیت به صورت حرارت تلف می شود را توان تلف شده آن گیت میگویند و مقدار توان تلف شده بر حسب میلی وات اندازه گیری میشود.

معمولاً در ساخت دروازه های منطقی که عملاً به صورت آی سی در اختیار ما قرار می گیرند، از ترانزیستورهای معمولی یا ترانزیستورهای MOSFET استفاده می شود. اگر در یک آی سی از فناوری ترانزیستورهای معمولی استفاده شود، نام آن با حروف SN74 آغاز می شود شماره هایی که بعد از عدد ۷۴ می آید نوع دروازه منطقی یا مدارهای منطقی دیگر را مشخص می کند.

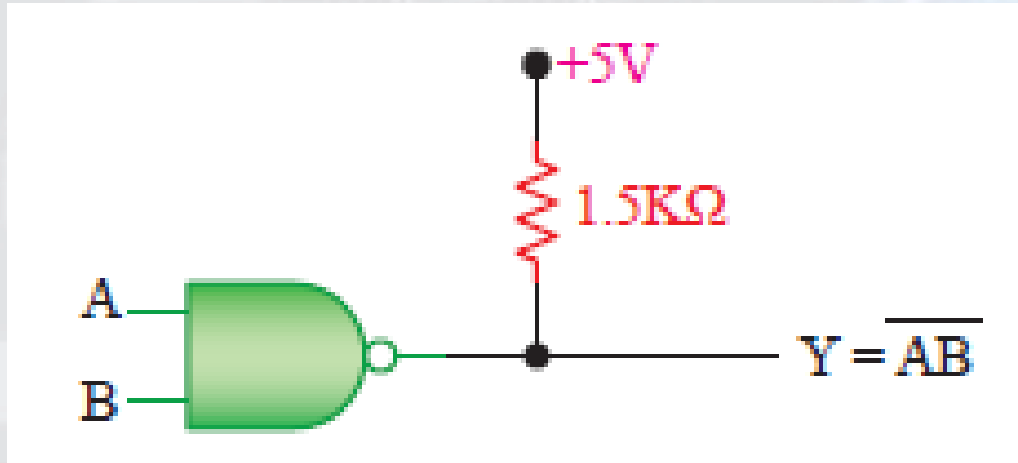
با مراجعه به کتاب های اطلاعات آی سی TTL Data Book میتوان به نوع آی سی پی برد. س

اگر در ساخت آی سی مدارهای منطقی از فناوری ترانزیستور MOSFET استفاده شده باشد نام آی سی با حروف CD40 شروع می شود. شماره هایی که بعد از عدد ۴۰ قرار می گیرند، نوع دروازه منطقی یا مشخصه های دیگر آن را مشخص می کند.

ولتاژ تغذیه آی سی های سری TTL از ۴/۷۵ ولت تا ۵،۲۵ ولت و ولتاژ آی سی های سری CMOS از ۳ تا ۱۵ ولت است

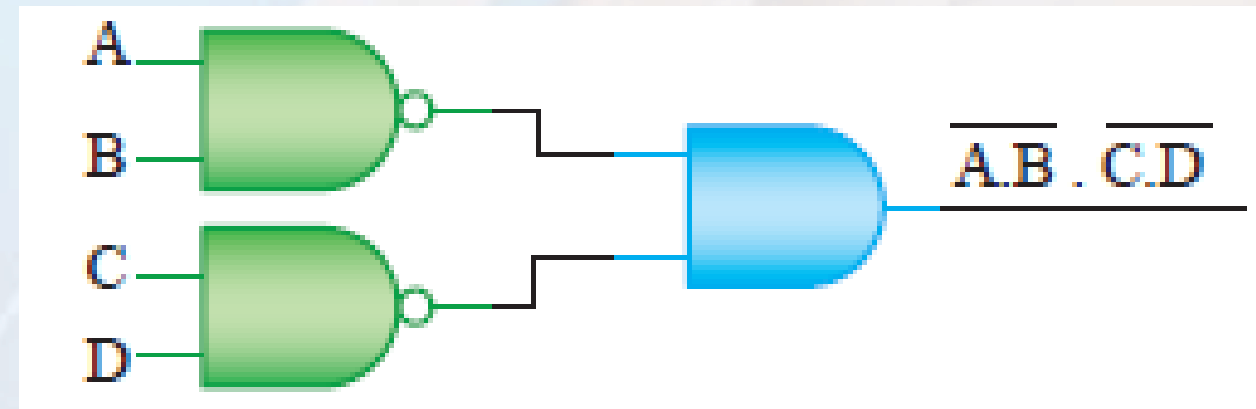
ولتاژ سطح منطقی یک در این نوع آی سی ها، حدود ولتاژ تغذیه آن است.

در آی سی های نوع کلکتور باز خروجی دروازه های
منطقی را با یک مقاومت حدود ۱ کیلو اهم به V_{CC}
متصل می کنیم



خروجی آی سی های سری TTL دو نوع معمولی Totem
pole و کلکتور باز Open Collector ساخته می شود.

در نوع معمولی مدار را به همان صورتی که طرح
کرده ایم می توانیم بسازیم برای مثال برای ساختن مدار
شکل زیر در عمل سه دروازه منطقی استفاده شده است

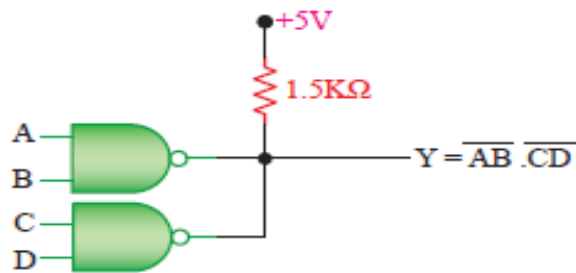


ساختمان داخلی گیت NOT به صورت زیر است:

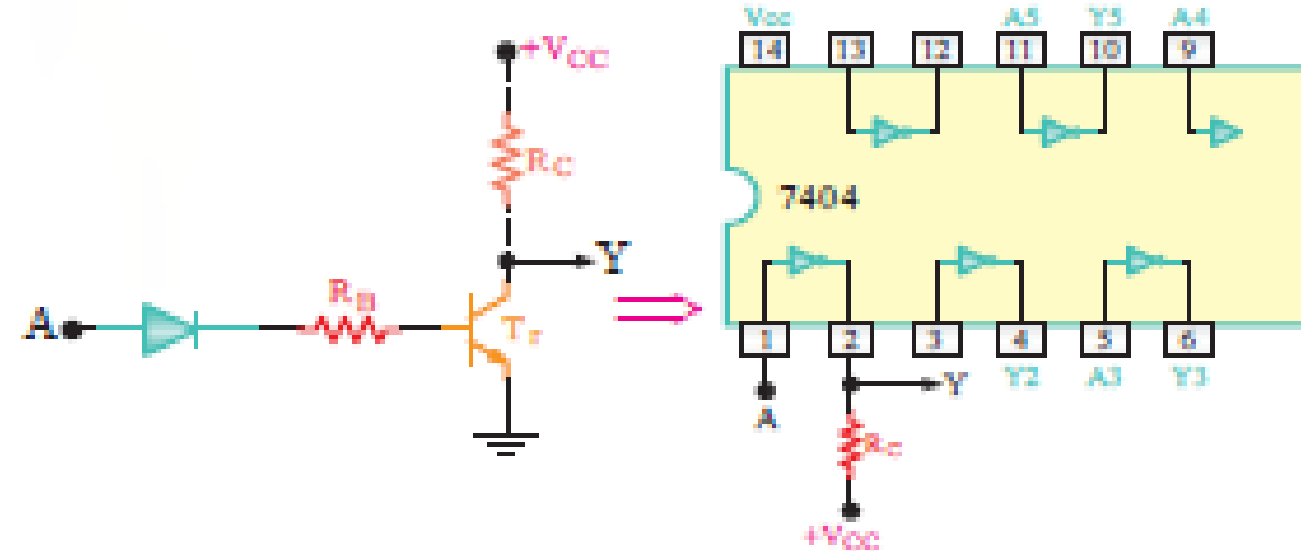
RC که از خارج به آی سی متصل می شود را مقاومت pull up می گویند

Pull up به معنی بالا کشیدن است و در اینجا به معنی کامل کردن مدار داخلی به کار می رود..

هنگام تعویض یک دروازه منطقی معیوب با یک دروازه منطقی سالم باید به نوع دروازه (معمولی یا کلکتور باز) توجه کنید. زیرا شکل ظاهری و نماد هر دو نوع آی سی مشابه است. معمولاً در کتاب های مرجع برای هر شماره آی سی، نوع معمولی یا کلکتور باز بودن را مشخص می کنند. در اغلب این کتاب ها فرض را بر این می گیرند که همه آی سی ها معمولی اند و فقط آی سی های کلکتور باز را مشخص می کنند. یکی از مزایای آی سی های کلکتور باز این است که اگر خروجی آنها را به یکدیگر وصل کنیم، مانند دروازه منطقی AND عمل میکنند.



به این نوع AND، AND سیمی گفته می شود. توجه داشته باشید که دروازه های معمولی را به هیچ عنوان نباید به یکدیگر متصل کنید.



Data sheet

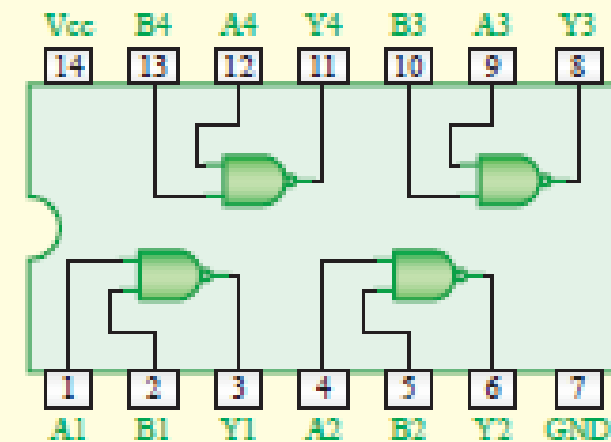
دروازه های منطقی پایه را معمولاً به صورت آی سی می سازند و غالباً در هر آی سی ۲ تا ۶ دروازه منطقی قرار می گیرند. اطلاعات مربوط به IC ها را معمولاً در data sheet قرار می دهند.

Symbol	Parameter	Min	Typ	Max	Unit
V _{CC}	Supply Voltage	4.75	5.0	5.25	V
T _A	Operating Ambient Temperature Range	0	25	70	°C
I _{OH}	Output Current - High			- 0.4	mA
I _{OL}	Output Current - Low			8.0	mA

واحد	بیشترین	نوع	کمترین	مشخصه	علامت
V	۵/۲۵	۰/۵	۴/۲۵	ولتاژ تغذیه	V _{CC}
°C	۷۰	۲۵	۰	حد محدوده دمای عملکرد	T _A
mA	- ۰/۴			جریان بالای خروجی	I _{OH}
mA	۰/۸			جریان پایین خروجی	I _{OL}

SN74LS00

Quad 2-Input NAND Gates



Device	Package
SN74LS00N	Pin Dip 14
SN74LS00D	14Pin

قطعه	پسته بندی
SNVfLS**N	۱۴ پایه دو ردیفه
SNVfLS**D	۱۴ پایه



SOIC مدار مجتمع با پایه های کوچک
D Suffix با پسونده D
Case 751A شماره بدنه ۷۵۱A

SOIC: Small Outline Integrated Circuit



Plastic پلاستیکی
N Suffix با پسونده N
Case 646 شماره بدنه ۶۴۶

آشنایی با سری خانواده TTL:

۱- تراشه های TTL استاندارد - Std TTL

در دسترس ترین، ارزان ترین و در عین حال متنوع ترین نوع آی سی هاست. این آی سی ها دارای تأخیر انتشار حدود ۱۰ نانو ثانیه توان مصرفی هر دروازه حدود ۱۰ میلی وات است.

۲- تراشه های TTL شاتکی پیشرفته - AS TTL

برای سرعت های بسیار بالا ساخته شده است که این افزایش سرعت میزان جریان مصرفی آن را زیاد کرده است تأخیر انتشار در این نوع آی سی ها حدود ۱,۵ نانو ثانیه و توان مصرفی هر دروازه حدود ۲۲ میلی وات است

۳- تراشه های TTL شاتکی ک مصرف پیشرفت - ALS TTL

شبیه سری LS است ولی در فرایندهای ساخت آن از فناوری پیشرفته تری استفاده شده است. ضریب تقویت بالا، تأخیر انتشار حدود ۴ نانو ثانیه توان مصرفی هر دروازه حدود ۱ میلی وات است.

۴- تراشه های TTL شاتکی سریع - F TTL

از نظر سرعت و توان مصرفی مانند سری AS است

۵- تراشه های TTL توان بالا - H TTL

به علت جریان مصرفی بسیار بالا از رده خارج شده است.

۶- تراشه های TTL شاتکی توان پایین - L TTL

به علت سرعت پایین از رده خارج شده است.

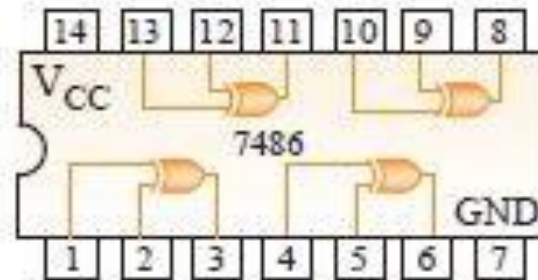
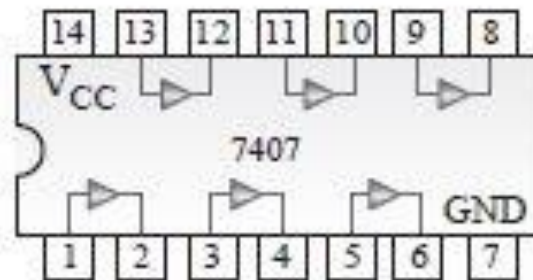
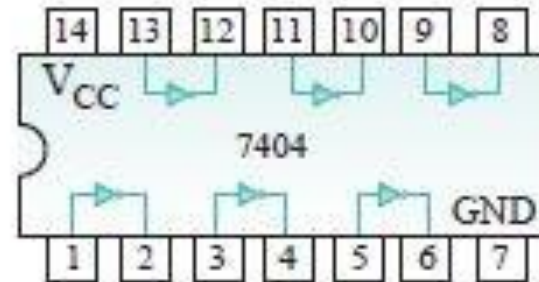
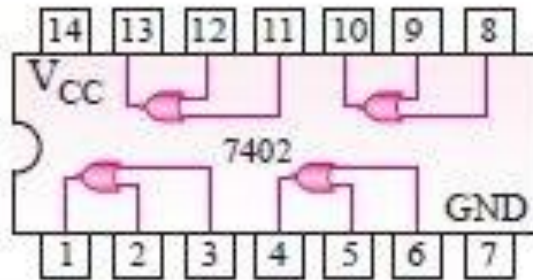
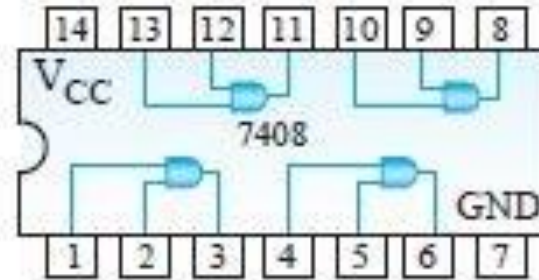
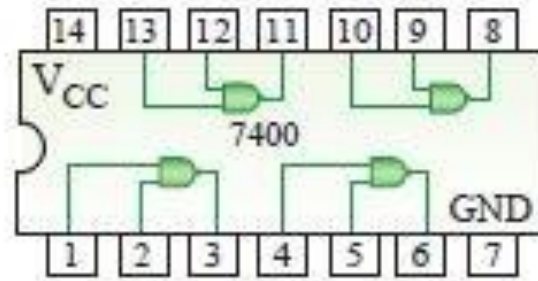
۷- تراشه های TTL شاتکی کم مصرف - LS TTL

نسبت به سری استاندارد سرعت بیشتری دارد و توان مصرفی آن ۱/۵ برابر نوع استاندارد و شبیه سری ALS است

۸- تراشه های TTL شاتکی کم مصرف - S TTL

نوع اصلاح شده با سرعت بالا و مصرف پایین است.

آشنایی با سری خانواده TTL:



شکل ظاهری آی سی

